

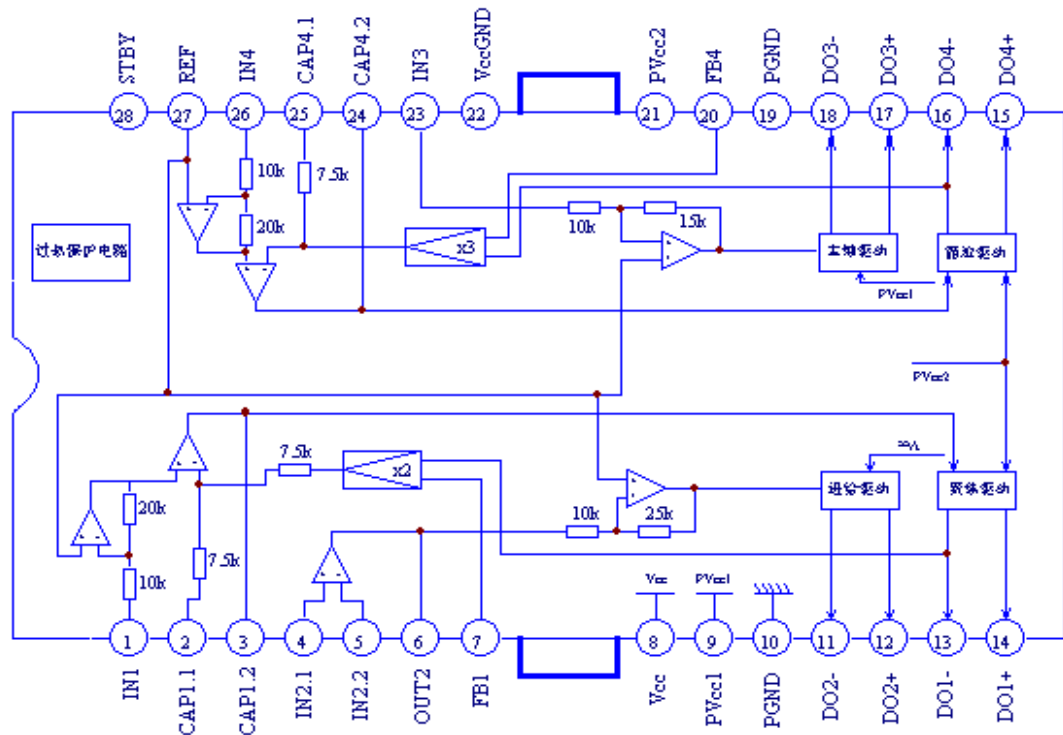
#### 概述

A5954 是一个四通道的 BTL 马达驱动电路，适用于 CD-ROM/DVD 系统的马达伺服驱动，其中两个通道通过电流反馈减少由于负载感性引起的电流相位偏移。

#### 主要特点

- 工作电压范围：4.5—13.2V
- 内置热保护电路
- 内置关闭功能电路
- 适用于 3.3V 或 5V DSP
- H-SOP28 封装，封装尺寸小，应用空间小

#### 内部功能模块



## 管脚功能

引脚序号	引脚名称	输入/输出	功能描述
1	IN1	I	聚焦驱动输入
2	CAP1.1	-	通道 1 外接电容
3	CAP1.2	-	
4	IN2.1	I	进给驱动的运放+输入端
5	IN2.2	I	进给驱动的运放-输入端
6	OUT2	O	进给驱动的运放输出
7	FB1	I	聚焦驱动的反馈输入
8	VCC	-	电源
9	PVCC1	-	主轴驱动输出用电源
10	PGND1	-	主轴驱动输出地
11	DO2-	O	进给驱动输出 (-)
12	DO2+	O	进给驱动输出 (+)
13	DO1-	O	聚焦驱动输出 (-)
14	DO1+	O	聚焦驱动输出 (+)
15	DO4+	O	循迹驱动输出 (+)
16	DO4-	O	循迹驱动输出 (-)
17	DO3+	O	主轴驱动输出 (+)
18	DO3-	O	主轴驱动输出 (-)
19	PGND2	-	地
20	FB4	-	循迹驱动的反馈输入
21	PVCC2	-	聚焦和循迹驱动输出用电源
22	VCCGND	-	地
23	IN3	I	主轴驱动输入
24	CAP4.2	-	通道 4 外接电容
25	CAP4.1	-	
26	IN4	I	循迹驱动输入
27	REF	I	基准源输入
28	STBY	I	待机

#### 极限参数 (Tamb=25°C)

参数	符号	参数范围	单位
电源电压	V <sub>CC</sub>	15.0V	V
功耗	P <sub>D</sub>	1.7 <sup>note</sup>	W
工作温度	T <sub>OPR</sub>	-35—+85	°C
贮存温度	T <sub>STG</sub>	-55—+150	°C

当安装玻璃纤维底板(面积 70mm×70mm×1.6mm), T<sub>emp</sub>>25°C 时, 每上升一度便会减少 13.6W。

#### 推荐工作条件: (Ta=25°C)

参数	符号	参数范围	单位
电源电压	V <sub>CC</sub>	4.3—13.2	V
	PV <sub>CC1</sub>	4.3—V <sub>CC</sub>	V
	PV <sub>CC2</sub>	4.3—V <sub>CC</sub>	V

#### 电气特性: (除非特别指明, Ta=25°C, V<sub>CC</sub>=12V, PV<sub>CC1,2</sub>=5V)

参数	符号	测试条件	最小	典型	最大	单位
静态电流	I <sub>CC1</sub>	待机关	-	20	27	mA
静态电流	I <sub>CC2</sub>	待机开	-	-	0.5	mA
待机开启电压	V <sub>STon</sub>		-	-	0.5	V
待机关闭电压	V <sub>SToff</sub>		2.0	-	-	V
聚焦驱动电路和循迹驱动电路						
输出补偿电流	I <sub>OO1,4</sub>	VIN1,4 set to BIAS	-6	0	+6	mA
最大输出幅度	V <sub>OM1,4</sub>	VIN1,4=4.5V	3.6	4.0	-	V
跨导	GM1,4	VIN1,4=100mVPP,f=1KHz	1.5	1.7	1.9	A/V
前置运算放大器 (进给驱动)						
共模电压输入范围	V <sub>OOM</sub>	SW1 & SW2 set to position 2 VIN2 sweep from 0V to 12V	0	-	11.0	V
输入偏置电流	I <sub>B</sub>	SW1 & SW2 set to position 1	-300	-30	-	nA
输出低电平电压	V <sub>OL</sub>	SW1=>posit.2, SW2=>posit.1 VIN2 is 2.0V & VIN5 is 3.0V	-	0.1	0.3	V
输出源电流	I <sub>SOURCE</sub>	SW1 set to position 2 SW2 & SW3 set to position 1 VIN2 is 3.0V & VIN5 is 2.0V	1	4	-	mA

### 四通道马达伺服驱动器电路

输出吸收电流	$I_{SINK}$	SW3 set to position 2 VIN2 is 3.0V&VIN5 is 3.0V	5	10	-	mA
进给驱动电路						
输入运放的输出补偿电压	$V_{OF2}$	SW1=>posit.2,SW2=>posit.1 VIN2&VIN5 set to BIAS	-100	0	+100	mV
最大输出幅度	$V_{OM2}$	SW1 & SW2 set to position2 VIN2 set to 4.5V	10.0	10.9	-	V
闭环电压增益	$G_{VLO2}$	VIN2=100mV <sub>p-p</sub> ,f=1kHz SW2&SW1 set to position 2	18.0	20.0	22.0	dB
主轴驱动电路						
输出补偿电压	$V_{OF3}$	VIN3 set to BIAS	-50	0	50	mV
最大输出幅度	$V_{OM3}$	VIN3 set to 4.5V	3.6	4.0	-	V
闭环电压增益	$G_{VLO3}$	VIN3=100mV <sub>p-p</sub> ,f=1kHz	13.5	15.5	17.5	dB

## 应用资料

### 1 基准源输入和待机功能

- 基准源输入 (PIN27)
- 待机输入 (PIN28)

待机功能状态如下:

待机输入电压	低于 0.5V 或开路	待机功能激活, 基准源模块和电源模块被关闭
	高于 2.0V	正常工作状态

### 2 保护功能

过热保护功能

当芯片内温度达到 175<sup>0</sup>C 时, 温度保护功能被激活, 输出被关断, 直到芯片温度返回 150<sup>0</sup>C, 驱动回路输出恢复。

### 3 电源分离

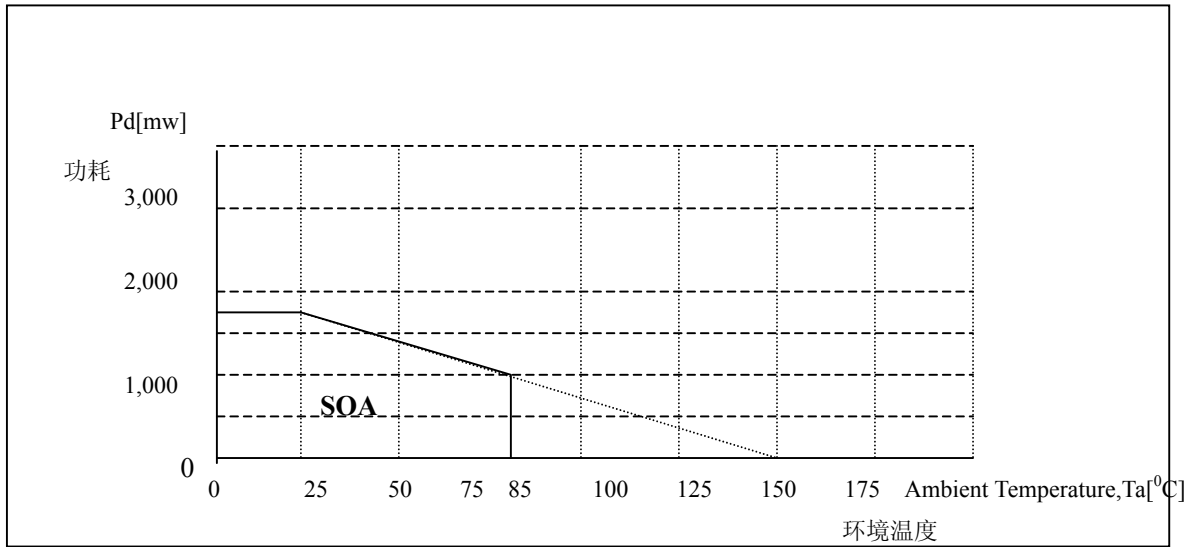
PV<sub>CC1</sub> 为主轴驱动提供电源。范围是 5V—12V

PV<sub>CC2</sub> 聚焦驱动和循迹驱动提供电源, 范围是 5V—12V

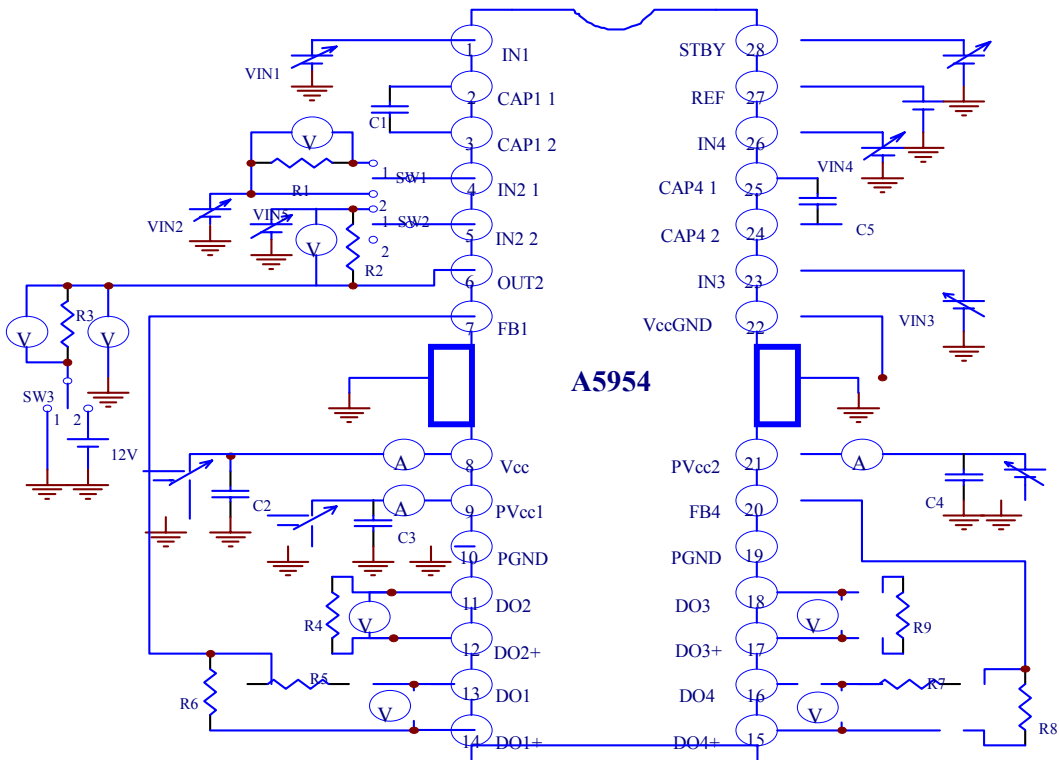
V<sub>CC</sub> 为进给驱动和信号逻辑部分提供电源

$V_{CC}$  电压的应用范围必须高于  $PV_{CC1}$  和  $PV_{CC2}$  至少 1V

#### 功耗曲线



#### 测试线路图



Symbol	Value	Symbol	Value	Symbol	Value
R1	1M $\Omega$	R6	5 $\Omega$	C2	10 $\mu$ F
R2	1M $\Omega$	R7	4 $\Omega$	C3	10 $\mu$ F
R3	50 $\Omega$	R8	5 $\Omega$	C4	10 $\mu$ F
R4	8 $\Omega$	R9	8 $\Omega$	C5	100pF
R5	4 $\Omega$	C1	100pF	BIAS	2.5V

#### 典型应用线路图

