

一、概述

这个 8 位基于 EPROM 微控制器是由完全静态 CMOS 技术设计,集高速、体积小、低功耗和抗高噪声一体的芯片。内存包括 1K 字节 EPROM 和 72 字节静态 RAM。

二、特点

如下是关于软硬件的一些特点:

- ◆ 完全 CMOS 静态设计
- ◆ 8 位数据总线
- ◆ EPROM 大小: 1K
- ◆ 上电复位(POR)
- ◆ 睡眠低功耗方式
- ◆ 寻址方式包括直接,间接和相对寻址方式
- ◆ 5 种可选振荡器类型

INTRC—内部 4MHz RC 振荡器

RC——低价 RC 振荡器

LFXT——低频晶体振荡器

XTAL---标准晶体振荡器

HFXT——高频晶体振荡器

- ◆ 工作频率: 0~20MHZ
- ◆ 最短指令执行时间是在 20MHz 下除分支指令外的所有单周期指令的 200ns
- ◆ 3 种振荡器起振时间:

20ms, 40ms, 80ms

- ◆ 带 8 位可编程分频器的 8 位实时时钟/计数器(RTCC)
- ◆ 14 位指令宽度
- ◆ 2级堆栈
- ◆ 工作电压: 2.5V~6.0V
- ◆ 内部 RAM 大小: 72 字节
- ◆ 36 条指令
- ◆ 自振式看门狗定时器(WDT)
- ◆ 引脚电平变化将睡眠唤醒

三、应用

MDT10P55 的应用范围从发动机控制,高速自动机车(电车)到低电源遥控发送/接收器,面向设备装置,无线电通讯如遥控器、小型设备、玩具、汽车和 PC 外围等



四、脚位定义

| MDT10P55A1P/MDT10P55A1S | | | | |
|-------------------------|---|--|----|-----|
| ¥DD | 1 | | 14 | ¥SS |
| PB5 | 2 | | 13 | PB0 |
| PB4 | 3 | | 12 | PB1 |
| PB3 | 4 | | 11 | PB2 |
| PC5/RTCC | 5 | | 10 | PC0 |
| PC4 | 6 | | 9 | PC1 |
| PC3 | 7 | | 8 | PC2 |

| MDT1 | OP55A | 2P/MD1 | Γ1(| DP55A28 |
|----------|-------|--------|-----|---------|
| YDD | 1 | 1. | 4 | VSS |
| 0801 | 2 | 1 | 3 | PB0 |
| OSC2/PB4 | 3 | . 1 | 2 | PB1 |
| PB3 | 4 | 1 | 1 | PB2 |
| PC5/RTCC | 5 ' | 10 | 0 | PCO |
| PC4 | 6 | . 9 | 1 | PC1 |
| PC3 | 7 | 8 | 3 | PC2 |
| | | | | |

| MDT1 <u>0P55A</u> 3P/MDT10P53A3S | | | | |
|----------------------------------|---|----|-----|--|
| YDD | 1 | 14 | VSS | |
| PB5 | 2 | 13 | PB0 | |
| PB4 | 3 | 12 | PB1 | |
| /MCLR | 4 | 11 | PB2 | |
| PC5/RTCC | 5 | 10 | PCO | |
| PC4 | 6 | 9 | PC1 | |
| PC3 | 7 | 8 | PC2 | |

| MDT10P55A4P/MDT10P55A4S | | | | |
|-------------------------|---|------|-----|--|
| YDD | 1 | 14 | VSS | |
| 0801 | 2 | 13 | PBO | |
| 0SC2/PB4 | 3 | . 12 | PB1 | |
| /MCLR | 4 | 11 | PB2 | |
| PC5/RTCC | 5 | 10 | PCO | |
| PC4 | 6 | . 9 | PC1 | |
| PC3 | 7 | 8 | PC2 | |



五、引脚说明

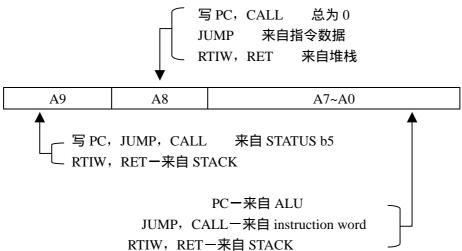
| 引脚名称 | I/O | 功能说明 |
|-------------|-----|---------------------------|
| PB5~0 | I/O | Port B,TTL 电平输入,PB3 只能做输入 |
| PC4~0 | I/O | Port C,TTL 电平输入 |
| PC5/RTCC | I/O | 实时时钟/记数器,史密特触发器输入电平 |
| /MCLR | I | 主复位,史密特触发器输入电平 |
| OSC1 | I | 振荡器输入 |
| OSC2 | О | 振荡器输出 |
| $V_{ m dd}$ | | 电源 |
| V_{SS} | | 地 |

六、内存分配

(A) 寄存器分配

| 地址 | 说明 |
|-------|---------|
| 00 | 间址寄存器 |
| 01 | RTCC |
| 02 | PC |
| 03 | STATUS |
| 04 | MSR |
| 06 | Port B |
| 07 | Port C |
| 08~1F | |
| 30~3F | 通用目标寄存器 |
| 50~5F | |
| 70~7F | |

- (1) IAR (间址寄存器): R0
- (2) RTCC (实时时钟/计数器): R1
- (3) PC (程序计数器): R2

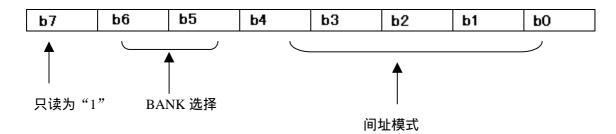




(4) STATUS(状态寄存器): R3

| 位 | 符号 | 特征 |
|---|-------|--------------|
| 0 | С | 进位 |
| 1 | НС | 辅助进位 |
| 2 | Z | 零标志位 |
| 3 | PF | 掉电标志位 |
| 4 | TF | WDT 溢出标志位 |
| 5 | PAGE | ROM 页选择位 |
| 6 | | 未用 |
| 7 | PCWUF | PIN 电平变化睡眠唤醒 |

(5) MSR (内存 Bank 选择寄存器): R4



(6) PORT B: R6

PB5~PB0, I/O 寄存器, PB3 只当输入

(7) PORT C: R7

PC5~PC0, I/O 寄存器

(8) TMR (定时模式寄存器)

| 位 | 标号 | 功能 | | | |
|-----|-------|------------------|---------|--------|--|
| | | 预分频器值 | RTCC 比率 | WDT 比率 | |
| | | 0 0 0 | 1: 2 | 1: 1 | |
| | | 0 0 1 | 1: 4 | 1: 2 | |
| | | 0 1 0 | 1: 8 | 1: 4 | |
| 2-0 | PS2-0 | 0 1 1 | 1: 16 | 1: 8 | |
| | | 1 0 0 | 1: 32 | 1: 16 | |
| | | 1 0 1 | 1: 64 | 1: 32 | |
| | | 1 1 0 | 1: 128 | 1: 64 | |
| | | 1 1 1 | 1: 256 | 1: 128 | |
| 3 | PSC | 预分频器分配位 | | | |
| | | 0-RTCC | | | |
| | | 1—Watchdog Timer | | | |
| 4 | TCE | RTCC 边沿触发方式 | | | |
| | | 0 上升沿触发 | | | |
| | | 1 下降沿触发 | | | |



| 位 | 标号 | 功能 |
|---|-------|-----------------|
| 5 | TCS | RTCC 信号设置 |
| | | 0 内部指令周期 |
| | | 1 RTCC pin 电平转变 |
| 6 | PBPHB | PORTB 上拉 |
| | | 0 PORTB 上拉使能 |
| | | 1 PORTB 上拉不使能 |
| 7 | PBWUB | PortB 唤醒 |
| | | 0 使能 |
| | | 1 不使能 |

(9) CPIO B,CPIO C,(控制 I/O 口方式寄存器)

这个 CPIO 寄存器只能"写"

- = "0", I/O 引脚定义为输出方式
- = "1", I/O 引脚定义为输入方式

(10) EPROM 配置选项 (通过烧录器设置):

| 振荡器类型 | 振荡器起振时间 |
|-----------|----------------|
| INTRC 振荡器 | 20ms,40ms,80ms |
| RC 振荡器 | 20ms,40ms,80ms |
| HFXT 振荡器 | 20ms,40ms,80ms |
| XTAL 振荡器 | 20ms,40ms,80ms |
| LFXT 振荡器 | 20ms,40ms,80ms |

| 看门狗控制 |
|---------------|
| 看门狗定时器使能整个时间 |
| 看门狗定时器不使能整个时间 |

| 保护位 |
|--------|
| 弱保护不使能 |
| 保护不使能 |
| 保护使能 |

缺省加密状态为 EPROM 是 WEAK DISABLE, 一旦 IC 被致为 ENABLE 或 DISABLE, 将不能再被改变。

(B) 程序存储器

| 地址 | 说明 | | |
|---------|---------------------|--|--|
| 000-3FF | 程序存储器 | | |
| 000 | 上电,外部复位或 WDT 时间溢出复位 | | |



七、各寄存器复位状态

| 寄存器 | 地址 | 上电复位 | /MCLR 复位 | WDT 复位 |
|--------|-----|-----------|-----------|-----------|
| IAR | 00h | xxxx xxxx | uuuu uuuu | uuuu uuuu |
| RTCC | 01h | xxxx xxxx | uuuu uuuu | uuuu uuuu |
| PC | 02h | 0000 0000 | 0000 0000 | 0000 0000 |
| STATUS | 03h | 0001 1xxx | #00# #uuu | #00# #uuu |
| MSR | 04h | 110x xxxx | 110u uuuu | 11uu uuuu |
| PORT B | 06h | xx xxxx | uu uuuu | uu uuuu |
| PORT C | 07h | xx xxxx | uu uuuu | uu uuuu |

注释: U=不变, X=不可知, -=未用, 读为 "0", #=依据下列条件

| 状态 | 状态寄存器位5 | 状态寄存器位4 | 状态寄存器位3 |
|----------------------|---------|---------|---------|
| /MCLR 复位(非 SLEEP 期间) | 0 | u | u |
| /MCLR 复位在 SLEEP 期间 | 0 | 1 | 0 |
| WDT 复位(非 SLEEP 期间) | 0 | 0 | 1 |
| WDT 复位在 SLEEP 期间 | 0 | 0 | 0 |
| PIN 电平变化使睡眠唤醒 | 1 | 1 | 0 |

八、指令

| 指令码 | 助记符 | 功能 | 操作 | 状态标志 |
|------------------|-------------|---------------|---|----------|
| 010000 00000000 | NOP | 空操作 | 无 | |
| 010000 00000001 | CLRWT | 清看门狗定时器 | 0→WT | TF、PF |
| 010000 00000010 | SLEEP | 睡眠方式 | 0→WT 振荡停止 | TF、PF |
| 010000 00000011 | TMODE | W 到 TMODE 寄存器 | W→TMODE | 无 |
| 010000 00000100 | RET | 返回 | 堆栈→PC | 无 |
| 010000 00000rrr | CPIO R | 控制 I/O 口寄存器 | W→CPIO | 无 |
| 010001 1rrrrrrr | STWR R | 存储 W 到寄存器中 | W→R | 无 |
| 011000 trrrrrrr | LDR R, t | 送寄存器 | R→t | Z |
| 111010 iiiiiiiii | LDWI I | 送立即数到 W | I→W | 无 |
| 010111 trrrrrrr | SWAPR R, t | 高低四位交换 | $R(0\sim3) $ | 无 |
| 011001 trrrrrrr | INCR R, t | 寄存器加 1 | R+1→t | Z |
| 011010 trrrrrrr | INCRSZ R, t | 增1,为零跳转 | R+1→t | 无 |
| 011011 trrrrrrr | ADDWR R, t | W 与寄存器相加 | W+R-→t | C, HC, Z |
| 011100 trrrrrrr | SUBWR R, t | 寄存器减去 W | $R-W \rightarrow t (R+/W+1 \rightarrow t)$ | C, HC, Z |
| 011101 trrrrrrr | DECR R, t | 寄存器减 1 | R-1→t | Z |
| 011101 trrrrrrr | DECRSZ R, t | 减1为零跳转 | R-1→t | 无 |
| 010010 trrrrrrr | ANDWR R, t | W 与寄存器相与 | R∧W→t | Z |
| 110100 iiiiiiiii | ANDWI i | W 与立即数相与 | i∧W→W | Z |



| 指令码 | 助记符 | 功能 | 操作 | 状态标志 |
|------------------|------------|-----------------|---|------|
| 010011 trrrrrrr | IORWR R, t | W 与寄存器相或 | R∨W→t | Z |
| 110101 iiiiiiiii | IORWI i | W 与立即数相或 | I∨W→W | Z |
| 010100 trrrrrrr | XORWR R, t | W 与寄存器相异或 | R W→t | Z |
| 110110 iiiiiiiii | XORWI i | W 与立即数相异或 | i W→W | Z |
| 011111 trrrrrrr | COMR R, t | 取反 | /R→t | Z |
| 010110 trrrrrrr | RRR R, t | 带进位循环右移 | $R(n) \rightarrow R(n-1)C \rightarrow R(7)$ | С |
| | | | R(0) →C | |
| 010101 trrrrrrr | RLR R, t | 带进位循环左移 | $R(n) \rightarrow R(n+1)C \rightarrow R(0)$ | С |
| | | | R(7) →C | |
| 010000 1xxxxxx | CLRW | 工作寄存器清 0 | 0 > W | Z |
| 010001 Orrrrrrr | CLRR R | 寄存器清 0 | 0-→R | Z |
| 0000bb brrrrrr | BCR R, b | 位清除 | 0→R (b) | 无 |
| 0010bb brrrrrr | BSR R, b | 置位 | 1→R (b) | 无 |
| 0001bb brrrrrr | BTSC R, b | 如果 R (b) =0 则跳转 | Skip if R(b)=0 | 无 |
| 0011bb brrrrrrr | BTSS R, b | 如果 R (b) =1 则跳转 | Skip if R(b)=1 | 无 |
| 1000nn nnnnnnn | LCALL n | 长调用子程序 | n→PC PC+1→Stack | 无 |
| 1010nn nnnnnnnn | LJUMP n | 长跳转 | n→PC | 无 |
| 110000 nnnnnnn | CALL n | 调用子程序 | n→PC PC+1→Stack | 无 |
| 110001 iiiiiiiii | RTIW i | 返回,将立即数放入 W | Stack→PC i→W | 无 |
| | | 中 | | |
| 11001n nnnnnnn | JUMP n | 跳转 | n→PC | 无 |

注释: W: 工作寄存器

WDT: 看门狗定时器

TMODE: 定时器方式寄存器

CPIO: I/O 口控制寄存器

TF: 超时位标志 PF: 掉电标志

PC:程序计数器

OSC: 振荡器 Inclu: 或

Exclu: 异

AND:与

b: 位位置

t: 目的寄存器

o: 工作寄存器

1: 通用寄存器

R: 通用寄存器地址

C: 进位标志位

HC:辅助进位

Z: 零标志位

/: 取反

x: 忽略

i: 立即数 (8位)

n: 立即地址

十、振荡器起振时钟状态

| 振荡器类型 | 上电复位 | 其它复位 |
|------------|----------------|----------------|
| INTRC, RC | 20ms,40ms,80ms | 300us |
| HF, XT, LF | 20ms,40ms,80ms | 20ms,40ms,80ms |



十一、电气特性:

*注意: 温度为 25℃

1. 工作电流:

(1) HC (C=10P), 看门狗使能

| | 4M | 10M | 20M | Sleep |
|------|-------|-------|-------|-------|
| 2.5V | 400uA | 800uA | 1.2mA | 1.0uA |
| 3.0V | 800uA | 1.3mA | 2.3mA | 10uA |
| 4.0V | 1.2mA | 2.1mA | 3.4mA | 15uA |
| 5.0V | 1.8mA | 3.3mA | 4.9mA | 30uA |
| 6.4V | 2.8mA | 5.1mA | 7.5mA | 60uA |

这些参数仅供参考

(2)XT(C=10P), 看门狗使能

| | 1M | 4M | 10M | Sleep |
|------|-------|-------|-------|-------|
| 2.5V | 100uA | 250uA | 500uA | 1.0uA |
| 3.0V | 350uA | 700uA | 1.1mA | 10uA |
| 4.0V | 500uA | 1.1mA | 2.0mA | 15uA |
| 5.0V | 800uA | 1.6mA | 3.0mA | 30uA |
| 6.4V | 1.3mA | 2.6mA | 5.0mA | 60uA |

这些参数仅供参考

(3)RC,看门狗使能,@Vdd=5.0V

| С | R | Freq | Current |
|------|------|------|---------|
| | 4.7k | 7.4M | 2.3mA |
| | 10k | 2.9M | 950uA |
| 3p | 47k | 884K | 350uA |
| | 100k | 452K | 200uA |
| | 300k | 148K | 120uA |
| | 470k | 92K | 120uA |
| | 4.7k | 4.2M | 1.3mA |
| | 10k | 2.2M | 750uA |
| 20p | 47k | 484K | 230uA |
| | 100k | 240K | 150uA |
| | 300k | 80K | 120uA |
| | 470k | 52K | 120uA |
| | 4.7k | 1.4M | 550uA |
| | 10k | 736K | 300uA |
| 100p | 47k | 160K | 150uA |
| | 100k | 80K | 120uA |
| | 300k | 27K | 120uA |
| | 470k | 17K | 120uA |



| С | R | Freq | Current |
|------|------|------|---------|
| | 4.7k | 632K | 300uA |
| | 10k | 312K | 200uA |
| 300p | 47k | 68K | 120uA |
| | 100k | 34K | 120uA |
| | 300k | 11K | 120uA |
| | 470k | 7K | 120uA |

这些参数仅供参考

(4)LF(C=10p), 看门狗不使能

| | 32K | 455K | 1M | Sleep |
|------|-------|--------------|--------------|-------|
| 2.5V | 30uA | X | X | 1.0uA |
| 3.0V | 60uA | @3.2V, 300uA | @3.2V, 300uA | 1.0uA |
| 4.0V | 150uA | 450uA | 450uA | 1.0uA |
| 5.0V | 300uA | 750uA | 750uA | 1.0uA |
| 6.4V | 750uA | 1.2mA | 1.2mA | 1.0uA |

这些参数仅供参考.

2.输入电压(Vdd=5V):

| | 端口 t | 最小电压 | 最大电压 |
|-----|-----------------|------|------|
| | TTL | Vss | 1.5V |
| Vil | Schmitt trigger | Vss | 0.8V |
| | TTL | 2.5V | Vdd |
| Vih | Schmitt trigger | 3.8V | Vdd |

这些参数仅供参考

3.输出电压(Vdd=5V):

| | PA,PB | 工作状态 |
|-----|-------|------------|
| Voh | 3.4V | Ioh= -20mA |
| Vol | 0.8V | Iol= +20mA |
| Voh | 4.3V | Ioh= -5mA |
| Vol | 0.6V | Iol=+5mA |

这些参数仅供参考

4.输出电流(最大) (Vdd=5V)

Port A:

| | 电流 |
|------|------|
| 源电流 | 25mA |
| 吸收电流 | 25mA |

这些参数仅供参考

Port B:

| | 电流 |
|------|------|
| 源电流 | 25mA |
| 吸收电流 | 25mA |

这些参数仅供参考

Tel: 020-81515320 Fax: 020-81628995 Http://www.yjmcu.com 39898653



5. 基本看门狗溢出周期时间:

| | 时间 |
|------|------|
| 2.5V | 25ms |
| 3.0V | 23ms |
| 4.0V | 20ms |
| 5.0V | 19ms |
| 6.3V | 18ms |

这些参数仅供参考

6.

(1) INT_RC, 看门狗不使能

ICI:

| | 4M 晶振 | 睡眠状态 |
|------|-------|-------|
| 3.0V | 900uA | 1.0uA |
| 4.0V | 1.5mA | 1.0uA |
| 5.0V | 2.1mA | 1.0uA |

这些参数仅供参考

(2) INT_RC,看门狗不使能

ICI:

| | 4M 晶振 | 睡眠状态 |
|------|-------|------|
| 3.0V | 900uA | 5uA |
| 4.0V | 1.5mA | 15uA |
| 5.0V | 2.1mA | 30uA |

这些参数仅供参考

7.最小工作台电压:

| C => | 10p | 20p | 30p |
|---------|------|------|------|
| XT, 20M | 2.4V | 2.4V | 2.6V |
| HF, 20M | 2.5V | 2.6V | 3.0V |

这些参数仅供参考

| RC, 1k, no cap | 2.2V |
|----------------|------|
|----------------|------|

这些参数仅供参考

| C => | 0p | 10p | 20p |
|--------|------|------|------|
| LF, 1M | 2.8V | 3.2V | 3.4V |

这些参数仅供参考

8.MCLR 过滤时间

Vdd=5V

这些参数仅供参考