



产品目录

SM39R4051W20, SM39R2051W20

描述

原来的 8052 有 12 时钟结构. 一个机器周期需要 12 个时钟, 大多数指令是一个或两个机器周期. 因此, 除了乘除和 DIV 指令, 8052 的每个指令使用 12 或 24 个时钟. 此外, 8052 中的每个周期用了两个记忆提取. 在许多情况下, 第二个是假的提取, 和额外的时钟被浪费了.

该 SM39R4051 是一个快速的单芯片 8 位微控制器内核. 这是一个全功能的 8 位嵌入式控制器, 执行所有 ASM51 指令, 具有与 MCS - 51 相同的指令设置.

订货信息

SM39R4051ihhkL yymm v

i: 工艺标志{W = 2.7V ~ 5.5V}

hh: 封装脚位

k: 封装形式后缀{as table below }

L: 无铅标志

{无文字即含铅, "P" 即无铅}

yy: 年

mm: 月

v: 版本标志{ A, B, ... }

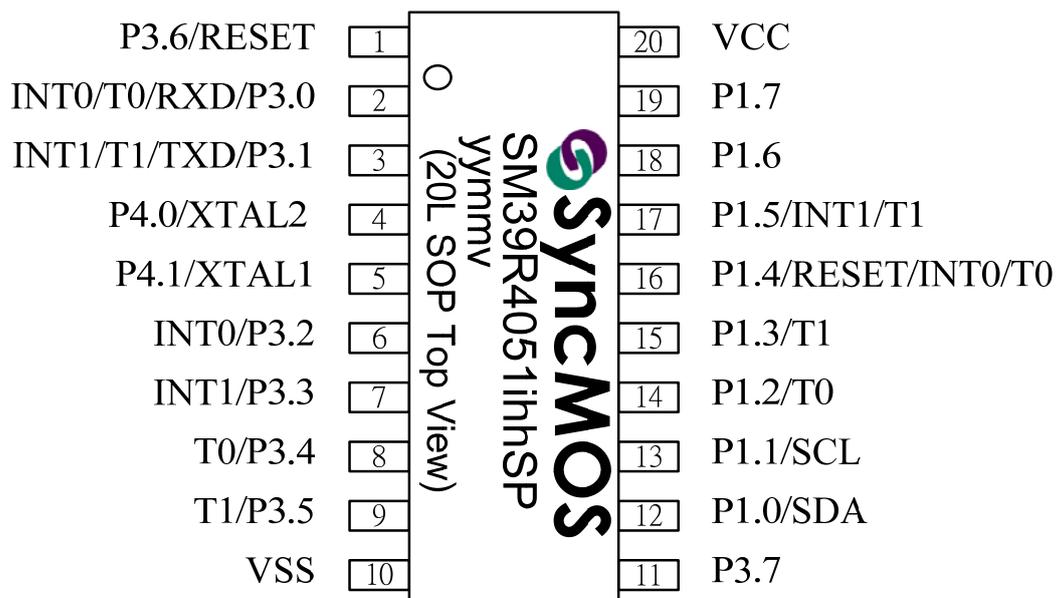
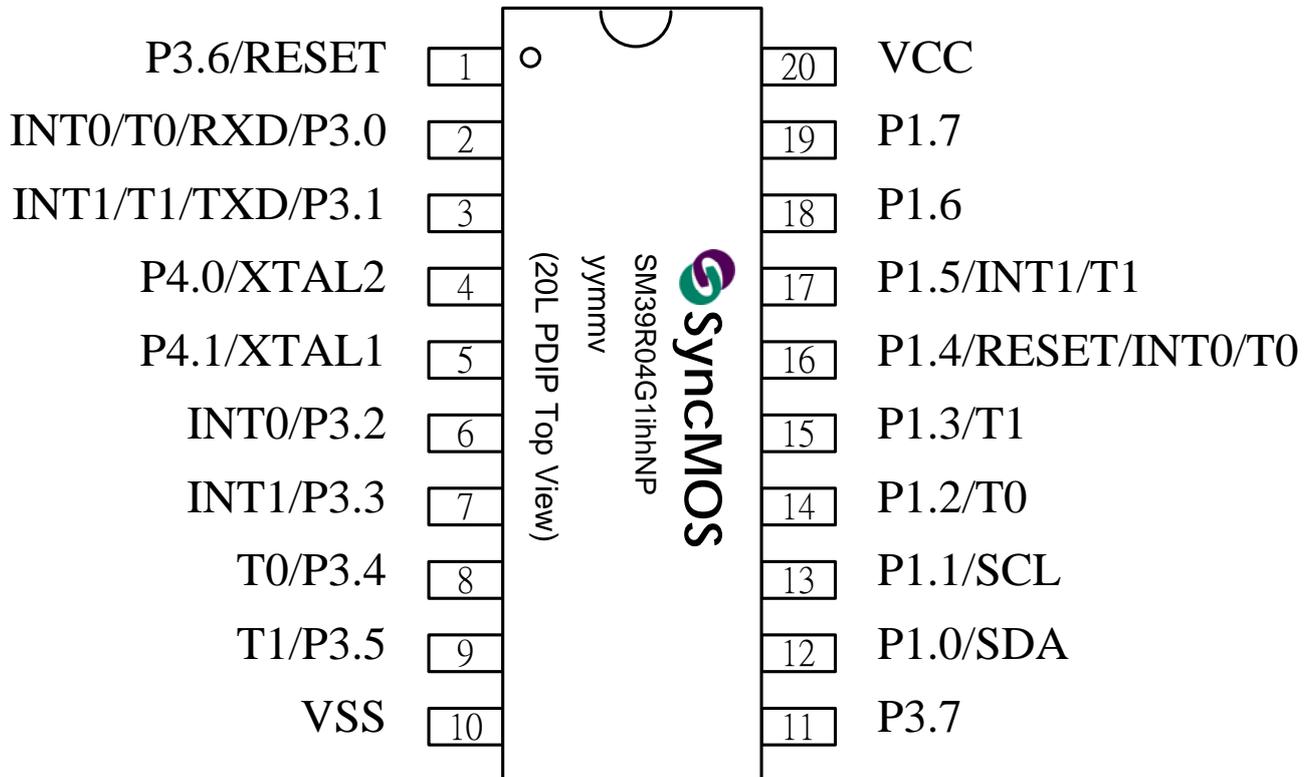
特征

- 工作电压: 2.7V ~ 5.5V
- 高速 1T 架构, 最高可达 20MHz.
- 1~8T 模式可使用软件编程.
- 指令设置兼容 MCS-51.
- 内置 RC 振荡器, 频率范围为 1MHz~20MHz
- 4K/2K 字节的片上闪存程序存储器
- 256 字节的标准的 8052 RAM
- 一个全双工通信的串行接口. 附加速率产生器
- 两个 16-bit 的定时器/计数器 (计时器 0, 1)
- 18 GPIOs (20L PDIP&SOP), GPIOs 可选择四种型态 (准双向口、推挽、开漏、只输入), 默认准双向口 (上拉)
- 具有四级优先权的外部中断 0, 1
- 可编程的看门狗定时器 (WDT).
- 一个 IIC 接口 (主/从机模式)
- 片上闪存存储器支持 ISP/IAP/ICP 及 EEPROM 功能.
- ISP 服务程序存储空间设置为 N*256 byte (N=0 to 4).
- 片上在线仿真功能 (ICE) 及片上在线调试功能 (OCD).
- ALE 输出选择.
- 低电压中断/低电压复位 (LVI/LVR).
- 管脚 ESD 性能超过 4KV.
- 增强用户代码保护.
- 电源管理单元空闲及掉电模式.

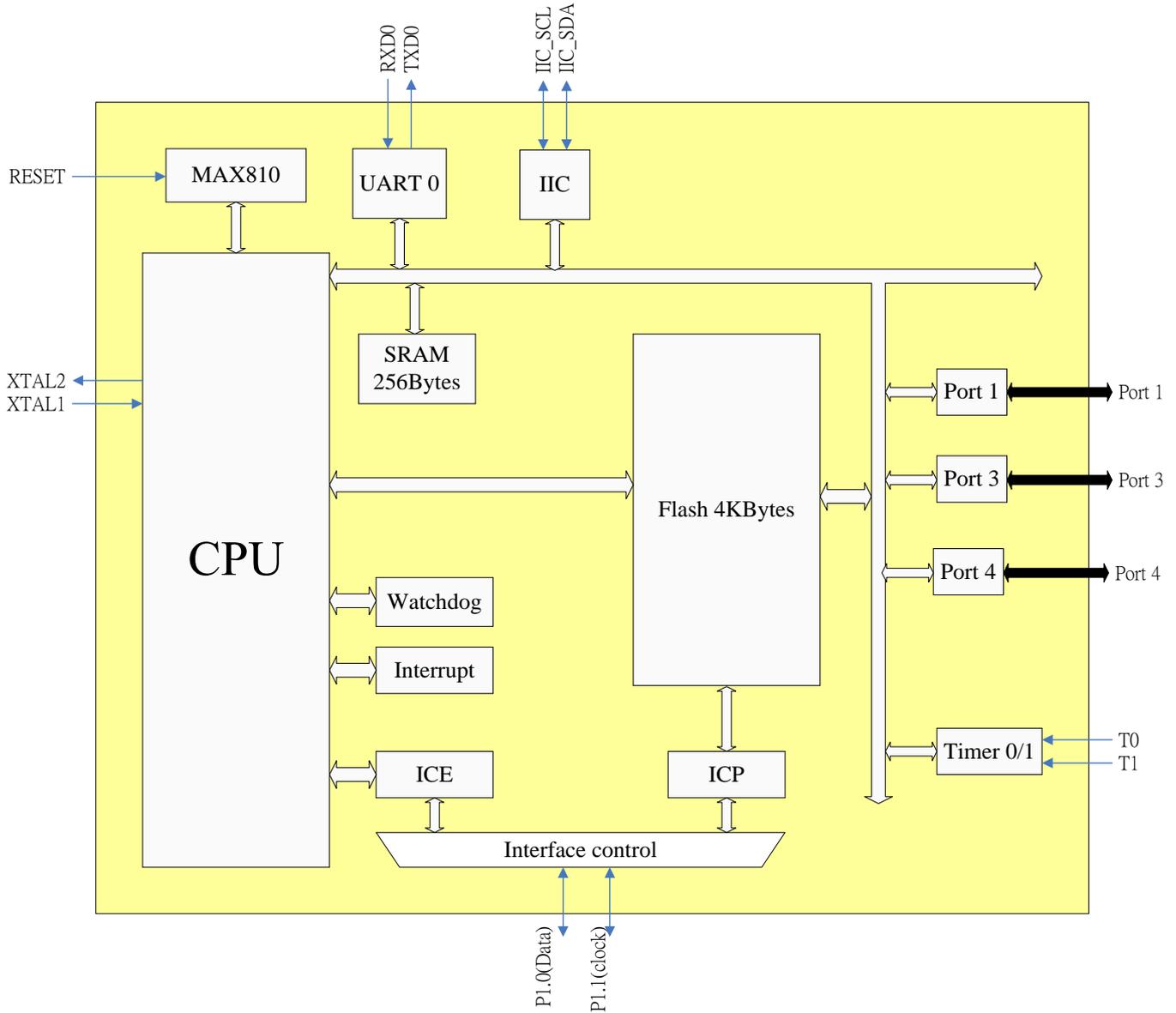
Postfix	Package	Pin / Pad Configuration
N	PDIP (300 mil)	Page 2
S	SOP (300 mil)	Page 2

Contact SyncMOS : www.syncmos.com.tw
6F, No.10-2 Li-Hsin 1st Road, SBIP, Hsinchu,
Taiwan
TEL: 886-3-567-1820 FAX: 886-3-567-1891

各封装引脚配置



系统方框图



管脚描述

20L PDIP/SOP	代号	I/O	描述
1	RESET/ P3.6	I/O	复位& P3 口的位 6
2	P3.0/RXD/#INT0/T0	I/O	P3 口的位 0 & 串行接口通道接收/发送数据 & (外部中断 0 or 计时器 0 外部输入)
3	P3.1/TXD/#INT1/T1	I/O	P3 口的位 1 & 串行接口通道 0 数据传输或接收模式 0 时钟 & (外部中断 1 or 计时器 1 外部输入)
4	XTAL2/P4.0	I/O	晶振输出& P4 口的位 0
5	XTAL1/P4.1	I/O	晶振输入& P4 口的位 1
6	P3.2/#INT0	I/O	P3 口的位 2 & 外部中断 0
7	P3.3/#INT1	I/O	P3 口的位 3 & 外部中断 1
8	P3.4/T0	I/O	P3 口的位 4 & 计时器 0 外部输入
9	P3.5/T1	I/O	P3 口的位 5 & 计时器 1 外部输入
10	VSS	I	供电电源地
11	P3.7	I/O	P3 口的位 7
12	P1.0/SDA	I/O	P1 口的位 0 & ICE 和 ICP 功能的指令及数据输入
13	P1.1/SCL	I/O	P1 口的位 1 & ICE 和 ICP 功能的时钟输入
14	P1.2/T0	I/O	P1 口的位 2 & 计时器 0 外部输入
15	P1.3/T1	I/O	P1 口的位 3 & 计时器 1 外部输入
16	P1.4/#INT0/T0/RESET	I/O	P1 口的位 4 & (外部中断 0 or 计时器 0 外部输入 or 复位)
17	P1.5/#INT1/T1	I/O	P1 口的位 5 & (外部中断 1 or 计时器 1 外部输入)
18	P1.6	I/O	P1 口的位 6
19	P1.7	I/O	P1 口的位 7
20	VDD	I	数位电源电压

特殊功能脚可依下表配置(可于特殊功能寄存器中选择):

特殊功能脚	默认	选择 1	选择 2	选择 3
#INT0	6(P3.2)	2(P3.0)	15(P1.3)	16(P1.4)
#INT1	7(P3.3)	3(P3.1)	14(P1.2)	17(P1.5)
T0	8(P3.4)	14(P1.2)	16(P1.4)	2(P3.0)
T1	9(P3.5)	15(P1.3)	17(P1.5)	3(P3.1)

复位脚可依下表配置(可于 ICP 或 ISP 中选择):

标志	默认	选择 1
RESET	1	16

当使用片上硬件复位机制时,复位脚可配置为 P3.6。

当主系统时钟源设置为使用振荡器(时钟由晶振输入脚输入)或片内 RC 振荡器,晶振输出脚可于 ICP 或 ISP 中选择配置为 P4.0。

当主系统时钟源设置为片内 RC 振荡器,晶振输入脚可于 ICP 或 ISP 中选择配置为 P4.1。

本说明书如有修改,恕不另行通知,请接洽您的销售代理商以获取最新版本信息。

特殊功能寄存器(SFR)

特殊功能寄存器分布图如下所示：

Hex\Bin	X000	X001	X010	X011	X100	X101	X110	X111	Bin/Hex
F8	IICS	IICCTL	IICA1	IICA2	IICRWD	IICEBT			FF
F0	B							TAKEY	F7
E8	P4								EF
E0	ACC	ISPF AH	ISPF AL	ISPF D	ISPF C		LVC	SWRES	E7
D8			P3M0	P3M1	P4M0	P4M1			DF
D0	PSW				P1M0	P1M1			D7
C8									CF
C0	IRCON								C7
B8	IEN1	IP1	S0RELH						BF
B0	P3						WDTC	WDTK	B7
A8	IEN0	IP0	S0RELL						AF
A0				P1WE	P3WE				A7
98	S0CON	S0BUF							9F
90	P1	AUX							97
88	TCON	TMOD	TL0	TL1	TH0	TH1	CKCON	IFCON	8F
80		SP	DPL	DPH	DPL1	DPH1		PCON	87
Hex\Bin	X000	X001	X010	X011	X100	X101	X110	X111	Bin/Hex

注：SM39R4051 特殊功能寄存器的重置值在下表描述

寄存器	地址	重置值	描述
SP	81h	07h	Stack Pointer
DPL	82h	00h	Data Pointer 0 low byte
DPH	83h	00h	Data Pointer 0 high byte
DPL1	84h	00h	Data Pointer 1 low byte
DPH1	85h	00h	Data Pointer 1 high byte
PCON	87h	40h	Power Control
TCON	88h	00h	Timer/Counter Control
TMOD	89h	00h	Timer Mode Control
TL0	8Ah	00h	Timer 0, low byte
TL1	8Bh	00h	Timer 1, low byte
TH0	8Ch	00h	Timer 0, high byte
TH1	8Dh	00h	Timer 1, high byte
CKCON	8Eh	10h	Clock control register
IFCON	8Fh	40h	Interface control register
P1	90h	FFh	Port 1

本说明书如有修改，恕不另行通知，请接洽您的销售代理商以获取最新版本信息。



寄存器	地址	重置值	描述
AUX	91h	00h	Auxiliary register
S0CON	98h	00h	Serial Port 0, Control Register
S0BUF	99h	00h	Serial Port 0, Data Buffer
P1WE	A3h	FFh	Port 1 output enable
P3WE	A4h	FFh	Port 3 output enable
IEN0	A8h	00h	Interrupt Enable Register 0
IP0	A9h	00h	Interrupt Priority Register 0
S0RELL	AAh	00h	Serial Port 0, Reload Register, low byte
P3	B0h	FFh	Port 3
WDTC	B6h	04h	Watchdog timer control register
WDTK	B7h	00h	Watchdog timer refresh key.
IEN1	B8h	00h	Interrupt Enable Register 1
IP1	B9h	00h	Interrupt Priority Register 1
S0RELH	BAh	00h	Serial Port 0, Reload Register, high byte
IRCON	C0h	00h	Interrupt Request Control Register
PSW	D0h	00h	Program Status Word
P1M0	D4h	00h	Port 1 output mode 0
P1M1	D5h	00h	Port 1 output mode 1
P3M0	DAh	00h	Port 3 output mode 0
P3M1	DBh	00h	Port 3 output mode 1
P4M0	DCh	00h	Port 4 output mode 0
P4M1	DDh	00h	Port 4 output mode 1
ACC	E0h	00h	Accumulator
ISPAH	E1h	FFh	ISP Flash Address-High register
ISPFAL	E2h	FFh	ISP Flash Address-Low register
ISPDF	E3h	FFh	ISP Flash Data register
ISPFC	E4h	00h	ISP Flash control register
LVC	E6h	00h	Low voltage control register
SWRES	E7h	00h	Software Reset register
P4	E8h	FFh	Port 4
B	F0h	00h	B Register
TAKEY	F7h	00h	Time Access Key register
IICS	F8h	00h	IIC status register
IICCTL	F9h	04h	IIC control register
IICA1	FAh	A0h	IIC channel 1 Address 1 register
IICA2	FBh	60h	IIC channel 1 Address 2 register
IICRWD	FCh	00h	IIC channel 1 Read / Write Data buffer
IICS2	FDh	00h	IIC status2 register

功能描述:

1 总特征

SM39R4051是一个8位的微处理器,它的所有功能以及特殊功能寄存器 (SFR) 的详细定义将在以下章节给出.

1.1 嵌入式程序存储器

可通过编程器或在线编程(ISP)将程序加载到4KB/2KB的嵌入式闪存体中,其高品质的闪存体具有100K次的重复可擦写编程并记忆数据, 如EEPROM。

1.2 IO 口

SM39R4051 有 3 组 I/O 端口: Port 1, Port 3 and Port 4. Ports 1, 3 是 8 位口及 Port 4 是 2 位口. 四种型态: 准双向口(标准 8051 输出口), 推挽, 开漏, 与仅为输入. 在章节 5 中有详细说明。

在20管脚包装 (DIP/SOP), 外部中断0、外部中断1、计时器0外部输入、计时器1外部输入之特殊功能脚可依下表配置:

特殊功能脚	默认	选择 1	选择 2	选择 3
#INT0	6(P3.2)	2(P3.0)	15(P1.3)	16(P1.4)
#INT1	7(P3.3)	3(P3.1)	14(P1.2)	17(P1.5)
T0	8(P3.4)	14(P1.2)	16(P1.4)	2(P3.0)
T1	9(P3.5)	15(P1.3)	17(P1.5)	3(P3.1)

当使用片上硬件复位机制时,复位脚可配置为P3.6。

当主系统时钟源设置为使用振荡器(时钟由晶振输入脚输入)或片内 RC 振荡器,可于 ICP 或 ISP 中选择将晶振输出脚配置为 P4.0, 及晶振输入脚选择配置为 P4.1, 如下表:

		振荡器	片内RC振荡器
20管脚包装	晶振输入脚	Xtal1	P4.1
	晶振输出脚	P4.0	P4.0

所有的P1、P3、P4口都可通过转化速率来降低EMI。另一种降低EMI的方式是在禁止ALE输出, 可通过特殊功能寄存器 (SFR) 来进行选择控制, 在高静电环境且在人体接触模式中, 其I/O口的ESD可达4KV, 可以保证 SM39R4051在高静电环境下的品质。

1.3 指令时钟周期选择

传统的52 系列单片机时钟周期是12T, 即12 个振荡器时钟为1个机器周期.SM39R4051为1T~8T的微控制器, 即机器周期为1个时钟周期~8个时钟周期。换句话说, 执行一条指令可是1个时钟~8个时钟。

Mnemonic: CKCON						Address: 8Eh		
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	ITS			-	-	-	-	10H

ITS: 指令时钟周期选择.

ITS [6:4]	指令时钟周期
000	1T 模式
001	2T 模式(默认)
010	3T 模式
011	4T 模式
100	5T 模式
101	6T 模式
110	7T 模式
111	8T 模式

默认为2T模式，在任何时候,如CKCON [6:4]（地址为8Eh）被改变时. 每条指令并不是都能在一个机器周期内被执行的。所有指令的确切机器周期将在下一章节中给出。

1.4 复位

1.4.1 硬件复位功能

SM39R4051提供了片上硬件复位机制，片上硬件复位的时间长度可以通过编程器或ISP设置。

片上硬件复位的时间长度
25ms (default)
200ms
100ms
50ms
16ms
8ms
4ms

1.4.2 软件复位功能

SM39R4051提供一种软件复位机制来实现整个芯片的复位.要实现软件复位,于程序中需把3个特殊值 55h,AAh和5Ah按顺序写到TAKEY寄存器来使能软件复位寄存器(SWRES)之写入. 在软件复位寄存器获得可写权后,可以对SWRES寄存器写入FFh. 硬件将解码出复位讯号它是与其他硬件复位讯号作“OR”处理. 软件复位寄存器在软件复位过程的最后会进行自复位.

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
Software Reset function											
TAKEY	Time Access Key register	F7h	TAKEY [7:0]							00H	
SWRES	Software Reset register	E7h	SWRES [7:0]							00H	

1.4.3 Time Access Key register (TAKEY)

Mnemonic: TAKEY	Address: F7H																	
<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">7</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">6</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">5</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">4</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">3</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">2</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">1</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">0</td> <td style="width: 12.5%; text-align: center;">Reset</td> </tr> <tr> <td colspan="8" style="text-align: center;">TAKEY [7:0]</td> <td style="text-align: center;">00H</td> </tr> </table>	7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	TAKEY [7:0]								00H
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset										
TAKEY [7:0]								00H										

软件复位寄存器(SWRES) 默认为只读; 软件把 3 个特殊值按顺序写到 TAKEY 寄存器来使能软件复位寄存器(SWRES)可写. 它们是

```
MOV TAKEY, #55h
MOV TAKEY, #0AAh
MOV TAKEY, #5Ah
```

1.4.4 软件复位寄存器(SWRES)

Mnemonic: SWRES							Address: E7H	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
SWRES [7:0]								00H

SWRES[7:0]: 软件复位寄存器. 在软件复位过程的最后会进行自重置.

SWRES [7:0] = FFh, 产生软件复位.

SWRES [7:0] = 00h ~ FEh, 不产生复位动作.

1.4.5 Example of software reset

```
MOV TAKEY, #55h
MOV TAKEY, #0AAh
MOV TAKEY, #5Ah ; enable SWRES write attribute
MOV SWRES, #0FFh ; software reset MCU
```

1.5 时钟源

默认时钟来自于外部晶振时钟信号, 其时钟应用于初始化阶段, 其主要的工作是确定时钟源使用的正常运行。

内部时钟源来源于不同分频的内部OSC如表1-1所示, 时钟源可在编程器或ICP中设置.

Table 1-1: Selection of clock source

Clock source
external crystal (use XTAL1 and XTAL2 pins)
external crystal (only use XTAL1, the XTAL2 define as I/O)
20MHz from on-chip RC-Oscillator
16MHz from on-chip RC-Oscillator
12MHz from on-chip RC-Oscillator
8MHz from on-chip RC-Oscillator
4MHz from on-chip RC-Oscillator
2MHz from on-chip RC-Oscillator
1MHz from on-chip RC-Oscillator

对于来源于内部OSC的频率, 这将有些许误差, 在应用程序中需要精确的频率时, 须注意使用.

2 指令设置

所有SM39R4051的指令都是兼容的二进制码,且具有标准的8051一样的功能,以下表格列出了以SM39R4051微控器为核心的指令集的周期的总结,这里的周期表示为机器周期。

Table 2-1: Arithmetic operations

Mnemonic	Description	Code	Bytes	Cycles
ADD A,Rn	Add register to accumulator	28-2F	1	1
ADD A,direct	Add direct byte to accumulator	25	2	2
ADD A,@Ri	Add indirect RAM to accumulator	26-27	1	2
ADD A,#data	Add immediate data to accumulator	24	2	2
ADDC A,Rn	Add register to accumulator with carry flag	38-3F	1	1
ADDC A,direct	Add direct byte to A with carry flag	35	2	2
ADDC A,@Ri	Add indirect RAM to A with carry flag	36-37	1	2
ADDC A,#data	Add immediate data to A with carry flag	34	2	2
SUBB A,Rn	Subtract register from A with borrow	98-9F	1	1
SUBB A,direct	Subtract direct byte from A with borrow	95	2	2
SUBB A,@Ri	Subtract indirect RAM from A with borrow	96-97	1	2
SUBB A,#data	Subtract immediate data from A with borrow	94	2	2
INC A	Increment accumulator	04	1	1
INC Rn	Increment register	08-0F	1	2
INC direct	Increment direct byte	05	2	3
INC @Ri	Increment indirect RAM	06-07	1	3
INC DPTR	Increment data pointer	A3	1	1
DEC A	Decrement accumulator	14	1	1
DEC Rn	Decrement register	18-1F	1	2
DEC direct	Decrement direct byte	15	2	3
DEC @Ri	Decrement indirect RAM	16-17	1	3
MUL AB	Multiply A and B	A4	1	5
DIV	Divide A by B	84	1	5
DA A	Decimal adjust accumulator	D4	1	1



Table 2-2: Logic operations

Mnemonic	Description	Code	Bytes	Cycles
ANL A,Rn	AND register to accumulator	58-5F	1	1
ANL A,direct	AND direct byte to accumulator	55	2	2
ANL A,@Ri	AND indirect RAM to accumulator	56-57	1	2
ANL A,#data	AND immediate data to accumulator	54	2	2
ANL direct,A	AND accumulator to direct byte	52	2	3
ANL direct,#data	AND immediate data to direct byte	53	3	4
ORL A,Rn	OR register to accumulator	48-4F	1	1
ORL A,direct	OR direct byte to accumulator	45	2	2
ORL A,@Ri	OR indirect RAM to accumulator	46-47	1	2
ORL A,#data	OR immediate data to accumulator	44	2	2
ORL direct,A	OR accumulator to direct byte	42	2	3
ORL direct,#data	OR immediate data to direct byte	43	3	4
XRL A,Rn	Exclusive OR register to accumulator	68-6F	1	1
XRL A,direct	Exclusive OR direct byte to accumulator	65	2	2
XRL A,@Ri	Exclusive OR indirect RAM to accumulator	66-67	1	2
XRL A,#data	Exclusive OR immediate data to accumulator	64	2	2
XRL direct,A	Exclusive OR accumulator to direct byte	62	2	3
XRL direct,#data	Exclusive OR immediate data to direct byte	63	3	4
CLR A	Clear accumulator	E4	1	1
CPL A	Complement accumulator	F4	1	1
RL A	Rotate accumulator left	23	1	1
RLC A	Rotate accumulator left through carry	33	1	1
RR A	Rotate accumulator right	03	1	1
RRC A	Rotate accumulator right through carry	13	1	1
SWAP A	Swap nibbles within the accumulator	C4	1	1

Table 2-3: Data transfer

Mnemonic	Description	Code	Bytes	Cycles
MOV A,Rn	Move register to accumulator	E8-EF	1	1
MOV A,direct	Move direct byte to accumulator	E5	2	2
MOV A,@Ri	Move indirect RAM to accumulator	E6-E7	1	2
MOV A,#data	Move immediate data to accumulator	74	2	2
MOV Rn,A	Move accumulator to register	F8-FF	1	2
MOV Rn,direct	Move direct byte to register	A8-AF	2	4
MOV Rn,#data	Move immediate data to register	78-7F	2	2
MOV direct,A	Move accumulator to direct byte	F5	2	3
MOV direct,Rn	Move register to direct byte	88-8F	2	3
MOV direct1,direct2	Move direct byte to direct byte	85	3	4
MOV direct,@Ri	Move indirect RAM to direct byte	86-87	2	4
MOV direct,#data	Move immediate data to direct byte	75	3	3
MOV @Ri,A	Move accumulator to indirect RAM	F6-F7	1	3
MOV @Ri,direct	Move direct byte to indirect RAM	A6-A7	2	5
MOV @Ri,#data	Move immediate data to indirect RAM	76-77	2	3
MOV DPTR,#data16	Load data pointer with a 16-bit constant	90	3	3
MOVC A,@A+DPTR	Move code byte relative to DPTR to accumulator	93	1	3
MOVC A,@A+PC	Move code byte relative to PC to accumulator	83	1	3
PUSH direct	Push direct byte onto stack	C0	2	4
POP direct	Pop direct byte from stack	D0	2	3
XCH A,Rn	Exchange register with accumulator	C8-CF	1	2
XCH A,direct	Exchange direct byte with accumulator	C5	2	3
XCH A,@Ri	Exchange indirect RAM with accumulator	C6-C7	1	3
XCHD A,@Ri	Exchange low-order nibble indir. RAM with A	D6-D7	1	3

Table 2-4: Program branches

Mnemonic	Description	Code	Bytes	Cycles
ACALL addr11	Absolute subroutine call	xxx11	2	6
LCALL addr16	Long subroutine call	12	3	6
RET	from subroutine	22	1	4
RETI	from interrupt	32	1	4
AJMP addr11	Absolute jump	xxx01	2	3
LJMP addr16	Long iump	02	3	4
SJMP rel	Short jump (relative addr.)	80	2	3
JMP @A+DPTR	Jump indirect relative to the DPTR	73	1	2
JZ rel	Jump if accumulator is zero	60	2	3
JNZ rel	Jump if accumulator is not zero	70	2	3
JC rel	Jump if carry flag is set	40	2	3
JNC	Jump if carry flag is not set	50	2	3
JB bit,rel	Jump if direct bit is set	20	3	4
JNB bit,rel	Jump if direct bit is not set	30	3	4
JBC bit,direct rel	Jump if direct bit is set and clear bit	10	3	4
CJNE A,direct rel	Compare direct byte to A and jump if not equal	B5	3	4
CJNE A,#data rel	Compare immediate to A and jump if not equal	B4	3	4
CJNE Rn,#data rel	Compare immed. to reg. and jump if not equal	B8-BF	3	4
CJNE @Ri,#data rel	Compare immed. to ind. and jump if not equal	B6-B7	3	4
DJNZ Rn,rel	Decrement register and jump if not zero	D8-DF	2	3
DJNZ direct,rel	Decrement direct byte and jump if not zero	D5	3	4
NOP	No operation	00	1	1

Table 2-5: Boolean manipulation

Mnemonic	Description	Code	Bytes	Cycles
CLR C	Clear carry flag	C3	1	1
CLR bit	Clear direct bit	C2	2	3
SETB C	Set carry flag	D3	1	1
SETB bit	Set direct bit	D2	2	3
CPL C	Complement carry flag	B3	1	1
CPL bit	Complement direct bit	B2	2	3
ANL C,bit	AND direct bit to carry flag	82	2	2
ANL C,/bit	AND complement of direct bit to carry	B0	2	2
ORL C,bit	OR direct bit to carry flag	72	2	2
ORL C,/bit	OR complement of direct bit to carry	A0	2	2
MOV C,bit	Move direct bit to carry flag	A2	2	2
MOV bit,C	Move carry flag to direct bit	92	2	3

3 存储器结构

SM39R4051 存储器结构和通用的 8051 结构相同，它们是作为程序存储器的 4KB 的嵌入式 Flash。

3.1 程序存储器

SM39R4051 有 4K 的嵌入式 flash，可作为通用的程序存储或 EEPROM。其他还包括最大为 1K 的特定 ISP 服务程序存储空间。这 4K 的地址从 \$000 to \$FFF。ISP 服务程序的地址从 \$C00 to \$FFF。SP 服务程序空间可以被分割 N 块 256 字节 (N=0 to 4)。当 N=0 时，意味着没有 ISP 复位程序空间可用。全部的 4K 字节空间都被用来做程序存储。当 N=1 时，意味着地址 \$F00 to \$FFF 保留为 ISP 服务程序空间。当 N=2 意味着内存地址 \$E00 to \$FFF 保留为 ISP 服务程序空间等等... 数值 N 可以通过编程器或 ICP 方式编程或设置。它可象 EEPROM 那样用来记录任何数据。EEPROM 的应用功能在第 13 章节的内部 ISP 部分有描述。

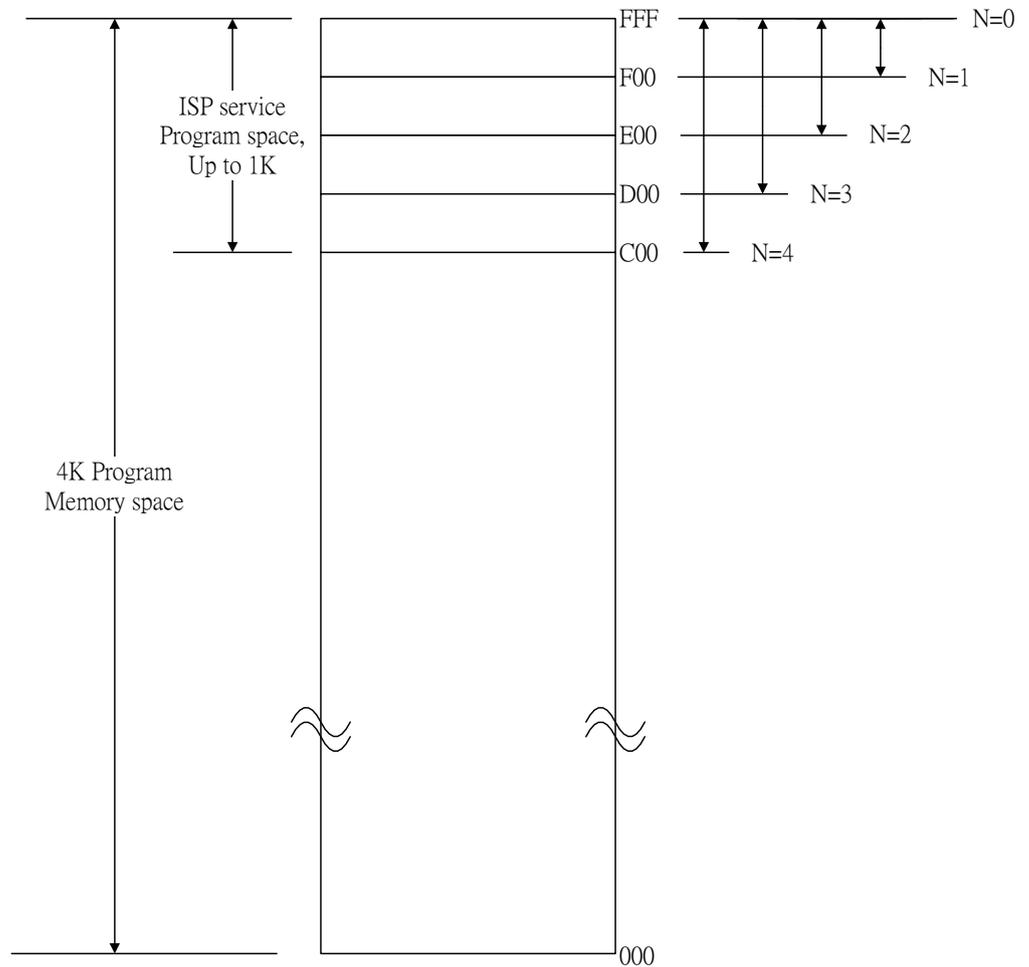


Fig. 3-1: SM39R4051 programmable Flash

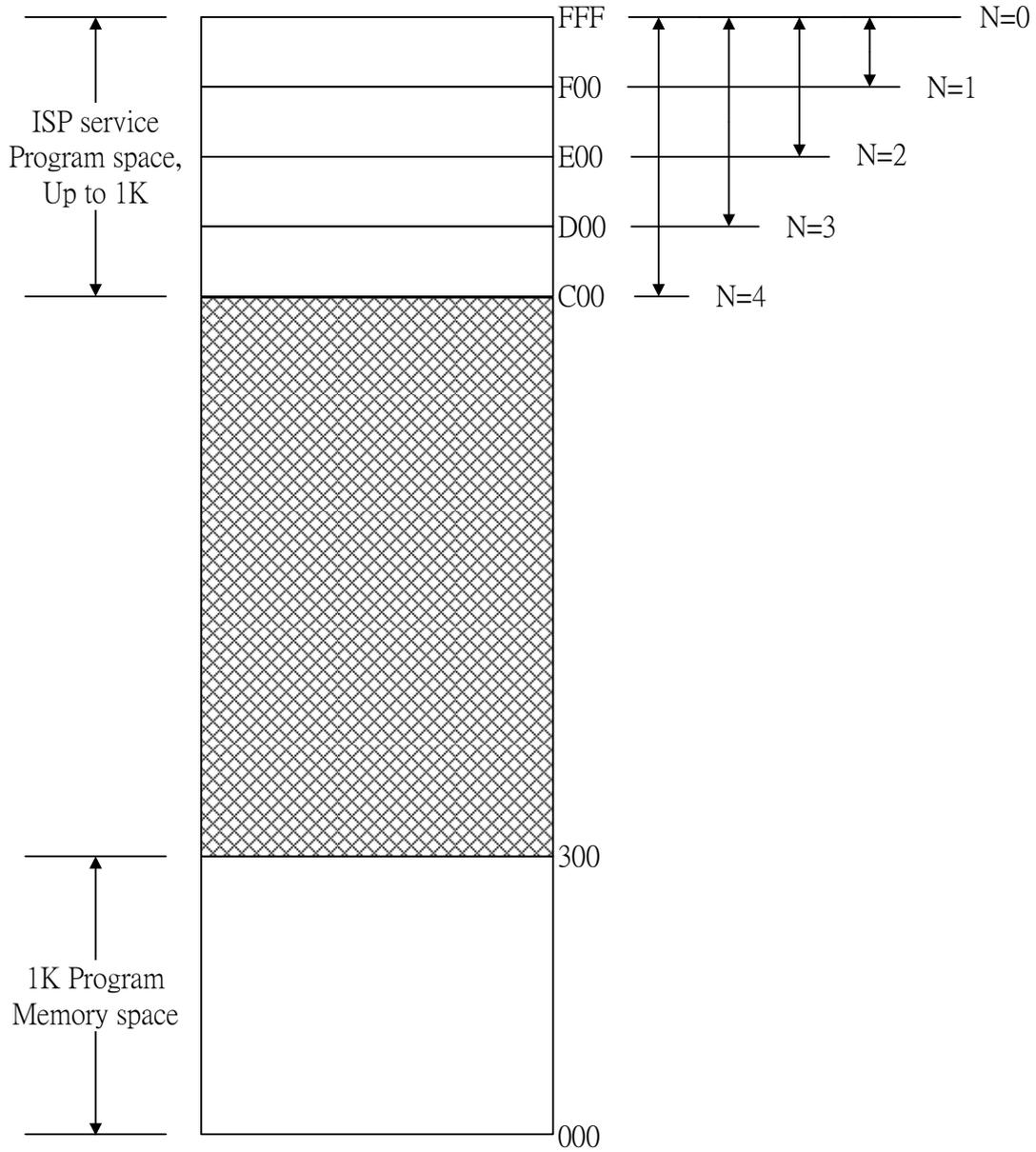


Fig. 3-2 : SM39R2051 programmable Flash

3.2 数据存储器

SM39R4051具有256 Bytes的片上SRAM, 256 Bytes和通用的8052内部存储器结构一样.

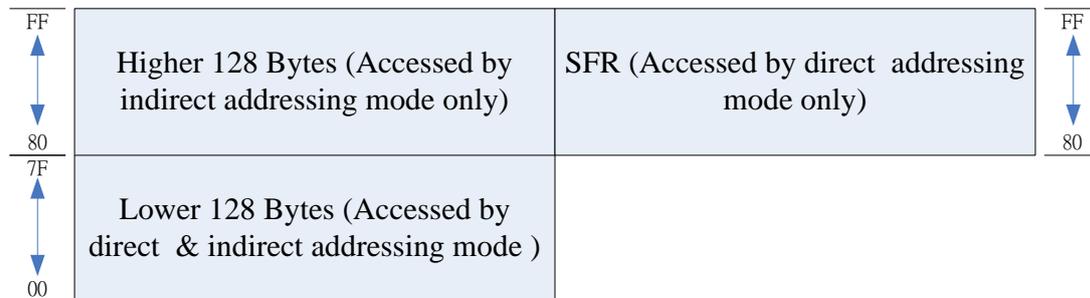


Fig. 3-3: RAM architecture

3.2.1 数据内存-低128字节(00h to 7Fh)

数据存储器从 00h 到 FFh 的地址和在 8052 中的定义是一样的.
 0h 到 7Fh 的地址可通过直接或者间接寻址方式访问.
 00h 到 1Fh 是寄存器的空间,
 20h 到 2Fh 是位寻址空间,
 30h 到 7Fh 是通用的数据存储区.

3.2.2 数据存储器-高128字节(80h to FFh)

80h 到 FFh 的地址仅仅能从间接寻址的方式访问,它是一个数据区.

4 CPU 结构

SM39R4051 结构由以下四部分组成：

- a. 控制单元
- b. 算法-逻辑单元
- c. 存储器控制单元
- d. RAM和SFR控制单元

SM39R4051 结构允许接受来自程序存储器的指令并与RAM或SFR做数据处理，以下各段详细叙述了主要功能寄存器。

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
8051 Core											
ACC	Accumulator	E0h	ACC.7	ACC.6	ACC.5	ACC.4	ACC.3	ACC.2	ACC.1	ACC.0	00H
B	B register	F0h	B.7	B.6	B.5	B.4	B.3	B.2	B.1	B.0	00H
PSW	Program status word	D0h	CY	AC	F0	RS[1:0]		OV	PSW.1	P	00H
SP	Stack Pointer	81h	SP[7:0]								07H
DPL	Data pointer low 0	82h	DPL[7:0]								00H
DPH	Data pointer high 0	83h	DPH[7:0]								00H
DPL1	Data pointer low 0	84h	DPL1[7:0]								00H
DPH1	Data pointer high 0	85h	DPH1[7:0]								00H
AUX	Auxiliary register	91h	BRS	-	-	PTS[1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H
IFCON	Interface control register	8Fh	-	CDPR	-	-	-	-	-	ISPE	00H

4.1 累加器

ACC是一个累加器，大部分单操作指令的一个操作数取自累加器。

Mnemonic: ACC							Address: E0h		
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	
ACC.7	ACC.6	ACC.5	ACC.4	ACC.3	ACC.2	ACC.1	ACC.0	00h	

ACC[7:0]: The A (or ACC) register is the standard 8052 accumulator.

4.2 B 寄存器

B寄存器被用于乘法或除法指令，也可作为一般寄存器以存储临时数据。

Mnemonic: B							Address: F0h		
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	
B.7	B.6	B.5	B.4	B.3	B.2	B.1	B.0	00h	

B[7:0]: The B register is the standard 8052 register that serves as a second accumulator.

本说明书如有修改，恕不另行通知，请接洽您的销售代理商以获取最新版本信息。

4.3 程序状态字

Mnemonic: PSW							Address: D0h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
CY	AC	F0	RS [1:0]		OV	F1	P	00h

CY: 进位标志位.

AC: 为 BCD 辅助进位标志位

F0: 用户设置标志位 0

RS[1:0]: 寄存器组选择位,用来选择工作寄存器区域.

RS[1:0]	Bank Selected	Location
00	Bank 0	00h – 07h
01	Bank 1	08h – 0Fh
10	Bank 2	10h – 17h
11	Bank 3	18h – 1Fh

OV: 溢出标志位

F1: 用户设置标志位 1

P: 奇偶校验位, 受硬件影响, 显示累加器中的奇偶的 1 位, 即奇偶校验

4.4 堆栈指针

堆栈指针是一个1字节的寄存器,在复位后初始化为07h.此寄存器在执行PUSH和CALL指令之前增值,使得堆栈指针在08h开始执行

Mnemonic: SP							Address: 81h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
SP [7:0]								07h

SP[7:0]: 堆栈指针储存了暂时寄存器的地址,该地址是堆栈指针的起始位置.换言之,它总是指向堆栈指针的顶端。

4.5 数据指针

数据指针为2字节.低位为DPL.高位为DPH.它可以作为一个2字节的寄存器(MOV DPTR,#data16)来使用,或者作为两个寄存器(例如,MOV DPL,#data8),它通常被用作是运行外部程序或者是数据空间(如,MOVC A,@ A+DPTR 或者各自的MOV A, @ DPTR).

Mnemonic: DPL							Address: 82h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
DPL [7:0]								00h

DPL[7:0]: Data pointer Low 0

Mnemonic: DPH							Address: 83h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
DPH [7:0]								00h

DPH [7:0]: Data pointer High 0

4.6 数据指针 1

双数据指针加速了块状数据的运行速度.标准的DPTR 是一个16位的寄存器,是用来寻址外部空间或者外部存储器. 在SM39R4051中, 标准的数据指针称为DPTR,第二个数据指针称为DPTR1.选择位用来选择使用的数据指针.数据指针的选择位位于AUX寄存器的LSB(DPS).

用户通过触发AUX寄存器中的LSB位进行切换. 所有有关的DPTR指令都将为当前选用的DPTR所操作。

Mnemonic: DPL1							Address: 84h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
DPL1 [7:0]								00h

DPL1[7:0]: Data pointer Low 1

Mnemonic: DPH1							Address: 85h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
DPH1 [7:0]								00h

DPH1[7:0]: Data pointer High 1

Mnemonic: AUX							Address: 91h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
BRS	-	-	PTS[1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H

DPS: 数据指针选择位.

DPS = 1 选择数据指针 1.

4.7 接口控制寄存器

Mnemonic: IFCON							Address: 8Fh	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	CDPR	-	-	-	-	-	ISPE	00H

CDPR: 程序码已加密指示位(仅读)

ISPE: ISP 功能使能位

ISPE = 1, 允许使用 ISP 功能

ISPE = 0, 禁止使用 ISP 功能

5 GPIO

SM39R4051有3个I/O口: Port 1, Port 3 and Port 4. Ports 1, 3是8位口and Port 4 是2位口. 们是: 准双向口 (标准的8051端口输出),推挽电路,开漏, 与只输入. 两种寄存器的配置为每个端口的每个位选择输出方式.SM39R4051的所有端口可以通过软件配置四种型号的一种.如下表显示:

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET	
I/O port function register												
P1M0	Port 1 output mode 0	D4h					P1M0[7:0]				00H	
P1M1	Port 1 output mode 1	D5h					P1M1[7:0]				00H	
P3M0	Port 3 output mode 0	DAh					P3M0[7:0]				00H	
P3M1	Port 3 output mode 1	DBh					P3M1[7:0]				00H	
P4M0	Port 4 output mode 0	DCh									P4M0[1:0]	00H
P4M1	Port 4 output mode 1	DDh									P4M1[1:0]	00H
P1WE	Port 3 output enable	A3h					P3WE[7:0]				FFH	
P3WE	Port 1 output enable	A4h					P1WE[7:0]				FFH	

PxM1.y	PxM0.y	Port output mode
0	0	准双向口 (标准的 8051 端口输出)
0	1	推挽电路
1	0	只输入 (high-impedance)
1	1	开漏

当使用片上硬件复位机制时,复位脚可配置为P3.6。

当主系统时钟源设置为使用振荡器(时钟由晶振输入脚输入)或片内RC振荡器,可于ICP或ISP中选择将晶振输出脚配置为P4.0, 及晶振输入脚选择配置为P4.1.

Mnemonic: P1WE								Address: A3h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	
P1.7	P1.6	P1.5	P1.4	P1.3	P1.2	P1.1	P1.0	FFH	

Mnemonic: P3WE								Address: A4h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	
P3.7	P3.6	P3.5	P3.4	P3.3	P3.2	P3.1	P3.0	FFH	

一般的应用,每个管脚都可独立的置高或置低.如下表显示:

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
Ports											
Port 4	Port 4	E8h	-	-	-	-	-	-	P4.1	P4.0	FFh
Port 3	Port 3	B0h	P3.7	P3.6	P3.5	P3.4	P3.3	P3.2	P3.1	P3.0	FFh
Port 1	Port 1	90h	P1.7	P1.6	P1.5	P1.4	P1.3	P1.2	P1.1	P1.0	FFh



Mnemonic: P1							Address: 90h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
P1.7	P1.6	P1.5	P1.4	P1.3	P1.2	P1.1	P1.0	FFh

P1.7~ 0: Port1 [7] ~ Port1 [0]

Mnemonic: P3							Address: B0h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
P3.7	P3.6	P3.5	P3.4	P3.3	P3.2	P3.1	P3.0	FFh

P3.7~ 0: Port3 [7] ~ Port3 [0]

Mnemonic: P4							Address: E8h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	-	-	-	-	-	P4.1	P4.0	FFh

P4.1~ 0: Port4 [1] ~ Port4 [0]

6 定时器 0 和定时器 1

SM39R4051有二个16bit的定时/计数寄存器: 定时器0, 定时器1. 所有这些都可以被设置为定时或计数操作.

在定时器模式中, 定时器0或定时器1在每12个机器周期中得到递增,这意味着在每12个晶体或振荡信号中,计数会得到增加.

在计数的模式中, 当检测到相应的输入脚T0/T1有下降沿产生时, 寄存器便得到递增,由于它需要2个机器周期来识别由1到0的跳变, 其最大输入的计数频率为振荡器频率的1/2, 从而使得这里没有限制的占空比, 以确定适当的识别为0或1的状态, 因此, 一个输入信号至少要稳定在1个机器周期.

定时器0和定时器1都有四种操作模式选择, 在选择操作模式中, 两个特殊功能寄存器 (TMOD and TCON) 被应用其中.

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
Timer 0 and 1											
TL0	Timer 0, low byte	8Ah	TL0[7:0]								00h
TH0	Timer 0, high byte	8Ch	TH0[7:0]								00h
TL1	Timer 1, low byte	8Bh	TL1[7:0]								00h
TH1	Timer 1, high byte	8Dh	TH1[7:0]								00h
TMOD	Timer Mode Control	89h	GATE	C/T	M1	M0	GATE	C/T	M1	M0	00h
TCON	Timer/Counter Control	88h	TF1	TR1	TF0	TR0	IE1	IT1	IE0	IT0	00h
AUX	Auxiliary register	91h	BRS	-	-	PTS[1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H

6.1 定时器/计数器模式控制寄存器(TM0D)

Mnemonic: TM0D								Address: 89h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	
GATE	C/T	M1	M0	GATE	C/T	M1	M0	00h	
Timer 1				Timer 0					

GATE: 该位被置位时为门控时, 仅当'INT0 或者INT1'脚为高时, 且'TRx'控制位被置位 (参考TCON 寄存器) 时使能, 计数器在每个T0 或T1 输入脚处于下减沿触发时得到加强.

C/T: 门控定时器或计数器选择器.该位被置位时用作计数器功能,该位被清零时用作定时器功能.

M[1:0]: 定时/计数器 0 或定时/计数器 1 的选择模式

M1	M0	Mode	Function
0	0	Mode0	13bit计数器/定时器, 包含TL0/TL1寄存器的低5位及TH0/TL1寄存器的全部8位, 其TL0/TL1寄存器的高3位可设置为0.
0	1	Mode1	16位计数器/定时器.
1	0	Mode2	8位自动装载的计数器/定时器,自动装载的值保留在TH0和TH1.同时TL0或者TL1在每个机

本说明书如有修改, 恕不另行通知, 请接洽您的销售代理商以获取最新版本信息。

			器周期内都会递增. 当溢出时, 将THx 存放的值装入 TLx.
1	1	Mode3	如定时器1 的M1 和M2 位被设置为1, 定时器2 停止计数。如定时器0 的M1 和M0 位被设置为1, 定时器0 作为两个独立的8 位定时器/计数器.

6.2 定时/计数控制寄存器(TCON)

Mnemonic: TCON							Address: 88h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
TF1	TR1	TF0	TR0	IE1	IT1	IE0	IT0	00h

- TF1: 定时器1 溢出标志。定时器/计数器溢出时由硬件置位。中断执行时硬件清零, 或由软件清零。
- TR1: 定时器 1 运行控制位。 如置位/清零, 关闭定时器/计数器 1.
- TF0: 定时器0 溢出标志。定时器/计数器溢出时由硬件置位。中断执行时硬件自动清零, 或由软件清零
- TR0: 定时器 0 运行控制位。如置位/清零, 关闭定时器/计数器 0.
- IE1: 中断1 边沿标志。当检测到外部中断1 边沿/低电平时由硬件置位该标志。中断处理时由硬件清零, 或通过软件清零.
- IT1: 中断1 类型控制位, 通过软件置位/清零该位来选择外部中断1 以下降沿/低电平方式触发
- IE0: 中断0 边沿标志。当检测到外部中断0 边沿/低电平时由硬件置位该标志。中断处理时由硬件清零, 或通过软件清零.
- IT0: 中断0 类型控制位。通过软件置位/清零该位来选择外部中断0 以下降沿/低电平方式触发.

6.3 T0、T1 可配置性:

定时器0外部输入(T0)及定时器1外部输入(T1)脚可于AUX寄存器中之PTS[1:0]配置至其他I/O。

Mnemonic: AUX							Address: 91h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
BRS	-	-	PTS [1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H

Package = 20 Pin		
PTS [1:0]	T0	T1
0x00	P3.4	P3.5
0x01	P3.0	P3.1
0x10	P1.4	P1.5
0x11	P1.2	P1.3

7 串行接口 0

两个串行缓冲器组成两个单独寄存器，即一个传输缓冲区和一个接收缓冲区。

写入数据到特殊功能寄存器 (SFR) S0BUF 并设置这些数据在串行输出缓冲，并开始传输，来自 S0BUF 的读取及从串行接收缓冲区读取数据，串行口可同时传输和接收数据，它也可在接收时缓存 1 字节，如 CPU 在第一个字节传输完成之前读取第二个字节，以防接收数据丢失。

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
Serial interface 0											
PCON	Power control	87H	SMOD	-	-	-	-	-	STOP	IDLE	40H
AUX	Auxiliary register	91h	BRS	-	-	PTS[1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H
S0CON	Serial Port 0 control register	98H	SM0	SM1	SM20	REN0	TB80	RB80	TI0	RI0	00H
S0BUF	Serial Port 0 data buffer	99H	S0BUF[7:0]								00H
S0RELL	Serial Port 0 reload register low byte	AAH	S0REL.7	S0REL.6	S0REL.5	S0REL.4	S0REL.3	S0REL.2	S0REL.1	S0REL.0	00H
S0RELH	Serial Port 0 reload register high byte	BAH	-						S0REL.9	S0REL.8	00H

Mnemonic: AUX							Address: 91h		
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	
BRS	-	-	PTS[1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H	

BRS: BRS = 0 – 鲍率产生器使用定时器 1 TH1 寄存器。
BRS = 1 – 鲍率产生器使用 S0REL 寄存器。

Mnemonic: S0CON								Address: 98h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset	
SM0	SM1	SM20	REN0	TB80	RB80	TI0	RI0	00h	

SM0, SM1: 串行口 0 模式选择.

SM0	SM1	Mode
0	0	0
0	1	1
1	0	2
1	1	3

在 UART0 的 4 种模式中，模式 0~3 稍后解释

SM20: 多处理机通信使能位

REN0: 如置位，串行接收使能，软件清除禁止接收

TB80: 在模式 2 和 3 中，发送的第 9 位数据位，置位或清零取决与它执行的功能，如奇偶校验功能，多处理机通信等。

RB80: 在模式 2 和 3 中，RB80 为接收的第 9 位数据位。在模式 1 中，如 SM20=0，RB80 为停止位。在模式 0 中，此位不被使用。须由软件清除。

TI0: 发送中断标志位。在完成串行传输后由硬件置位，须由软件清除。

RI0: 接收中断标志。在完成串行传输后由硬件置位，须由软件清除。

串行接口0由以下4种模式可以设置:

SM0	SM1	Mode	Description	Board Rate
0	0	0	Shift register	Fosc/12
0	1	1	8-bit UART	Variable
1	0	2	9-bit UART	Fosc/32 or Fosc/64
1	1	3	9-bit UART	Variable

这里的Fosc是晶体或振荡器的频率。

7.1.1 模式0

引脚RXD0充当输入和输出。TXD0输出时钟。每次发送或接收以LSB最低位作首位，每次8位。波特率固定为晶体的频率1/12,接收通过以下的在S0CON中的设置标志在模式0中初始化: RI0 = 0 and REN0 = 1。在其他模式中，当REN0=1时，开始从起始位接收串行数据。

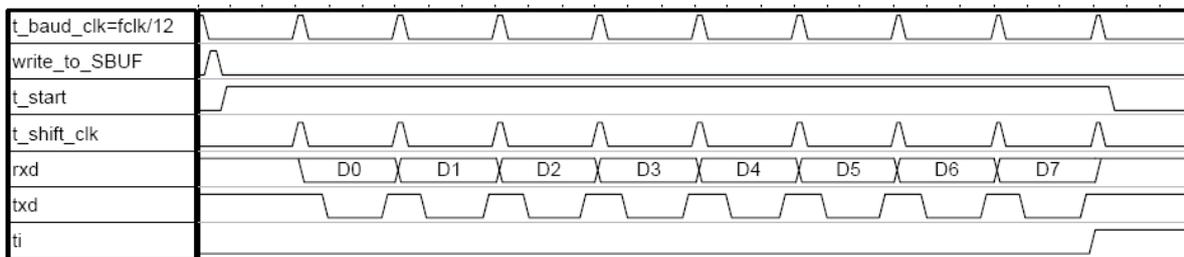


Fig. 7-1: Transmit mode 0 for Serial 0

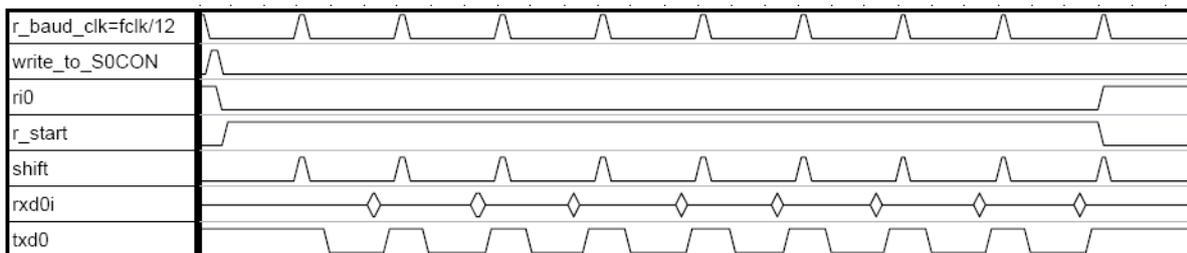


Fig. 7-2: Receive mode 0 for Serial 0

7.2 模式 1

引脚RXD0充当输入，TXD0充当串行输出，无任何外部时钟被使用，每次数据为10位：一个起始位(=0)，8个数据位（LSB位在前），及一个停止位(=1)。在接收数据时，起始位将被同步传输，8个数据位可通过S0BUF来读取，一个停止位存于特殊功能寄存器S0CON的设置标志RB80内，在模式1中，无论是内部的波特率发生器或定时器1可以用来指定波特率。

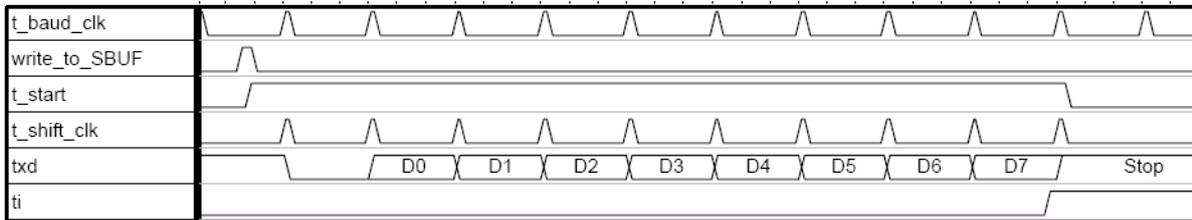


Fig. 7-3: Transmit mode 1 for Serial 0

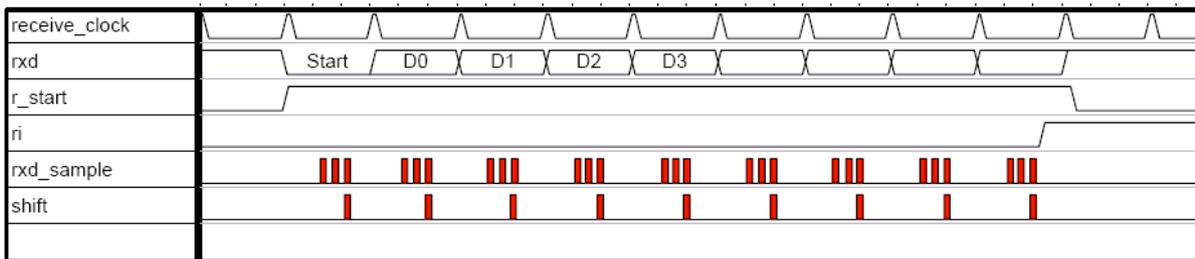


Fig. 7-4: Receive mode 1 for Serial 0

7.3 模式 2

该模式和模式1类似，但有两点不同。波特率被固定在振荡器的频率的1/32（SMOD=1）或1/64（SMOD=0），且有11位数据被传输或接收：1个起始位（=0），8个数据位（LSB在前），一个可编程的第9位及一个停止位（=1），9位可以用来控制串行接口的奇偶性。在传输中，S0CON中的TB80输出第9位，在接收中，S0CON中的RB80将被影响。

7.4 模式 3

模式2和3的唯一不同之处在于：在模式3中，无论是内部的波特率发生器或定时器1可以用来指定波特率。



Fig. 7-5: Transmit modes 2 and 3 for Serial 0

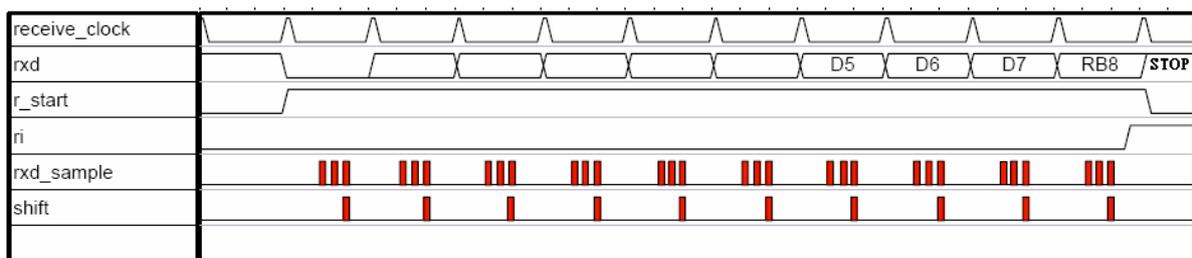


Fig. 7-6: Receive modes 2 and 3 for Serial 0

7.5 串行接口 0 的多重机通讯

在串行接口 0 的模式2 和3 或串行接口1 的模式A 中，接收9 位的功能，可用于多处理器的通讯。在这种情况下，从机在S0CON 中的位SM20被置位为1。当主机输出从机的地址时，Bit9 将被置1，从而在所有的从机中导致串行口接收中断。从机将接收到的字节和它们的网络地址比较，如匹配，其从机将清除SM20，并接收其余的信息，其他的从机将远离SM20无效，并忽略此信息。在解决从机后，其主机在Bit9 清0 时将输出剩余部分的信息，因此，没有串口接收中断会产生在未选中的处理机中。

7.6 波特率发生器

7.6.1 串行接口0的模式1和3

(a) 当BRS = 0 (在 AUX寄存器):

$$\text{Baud Rate} = \frac{2^{\text{SMOD}} \times F_{\text{OSC}}}{32 \times 12 \times (256 - \text{TH1})}$$

(b) 当BRS = 1 (在 AUX寄存器):

$$\text{Baud Rate} = \frac{2^{\text{SMOD}} \times F_{\text{OSC}}}{64 \times (2^{10} - \text{S0REL})}$$

7.7 波特率的时钟源

当串行接口功能被使用时，须注意使用内部的振荡器作为时钟源的精度，其原因是先前章节所涉及到的波特率必须尽可能的准确，而内部的OSC的时钟频率有+5%浮动的差异，因此，对于时钟频率精度要求高的应用环境，用户可选外部晶体或振荡器作为时钟源。

8 看门狗定时器

看门狗定时器是一个8位的计数器并会在计数器溢出时产生复位讯号.WDT在噪音.电源干扰,或断电等导致软件死循环或跑飞程序等情况下非常有用.WDT功能可以帮助拥护的软件从不正常的软件状态中恢复正常.WDT不同于通用的8052的计时器0,1,2.为了防止WDT复位,可以通过软件定时清除WDT计数器.当不可预料的复位发生时,用户应该检查WDTC寄存器的WDTF位. 在一外部复位后, 该看门狗定时器将无效且所有寄存器都清零。

看门狗定时器是一个自由运行的片上RC振荡器 (约250 KHz±20%). WDT将保持运行就算是系统时钟被关闭(例如,在睡眠状态).在正常的运行或睡眠状态,一个WDT超时(如使能)将导致MCU复位.WDT在正常状态下可随时被使能或失效.请注意WDTC寄存器的WDTE位.默认的WDT超时时间为接近16.38ms (WDTM [3:0] = 0100b).

WDT有可选择的分频.要选择分频,需要正确设置看门控制寄存器(WDTC)的位3~位0(WDTM [3:0])

$$WDTCLK = \frac{250\text{KHz}}{2^{\text{WDTM}}}$$

$$\text{Watchdog reset time} = \frac{256}{WDTCLK}$$

Table 8.1 WDT time-out period

WDTM [3:0]	Divider (250 KHz RC oscillator in)	Time period @ 250KHz
0000	1	1.02ms
0001	2	2.05ms
0010	4	4.10ms
0011	8	8.19ms
0100	16	16.38ms (default)
0101	32	32.77ms
0110	64	65.54ms
0111	128	131.07ms
1000	256	262.14ms
1001	512	524.29ms
1010	1024	1.05s
1011	2048	2.10s
1100	4096	4.19s
1101	8192	8.39s
1110	16384	16.78s
1111	32768	33.55s

当MCU复位,MCU将会读WDTEN控制位状态.当WDTEN位被设置为1,无论WDTE位状态如何,看门狗功能将会失效.当WDTEN位被清0,在WDTE位被通过变成设为1的情况下,看门狗功能将被使能.用户可通过烧路器或ISP设置WDTEN.

对WDTE位写入1同时WDTEN控制位清0,能使WDT功能使能.在WDTE设为1后.8位的计数器用通过WDTM[3:0]设置好的分频进行计数.它在溢出时将会产生复位讯号.WDTE位在MCU重启时将被自动清0,同时硬件复位或WDT复位.

看门狗一旦开始工作将无法停止.当WDTK寄存器用户可通过对看门狗定时器重置密钥(WDTK)写入55h实现WDT计时器清0.这将会清除8位计数器内容并让计数器重启.看门狗定时器必须定时刷新以防来自可变的重置复位请求信号.

当看门狗定时器溢出时, WDTF标志位将被置1并自动重置复位MCU.该标志位可被软件或外部复位清除.

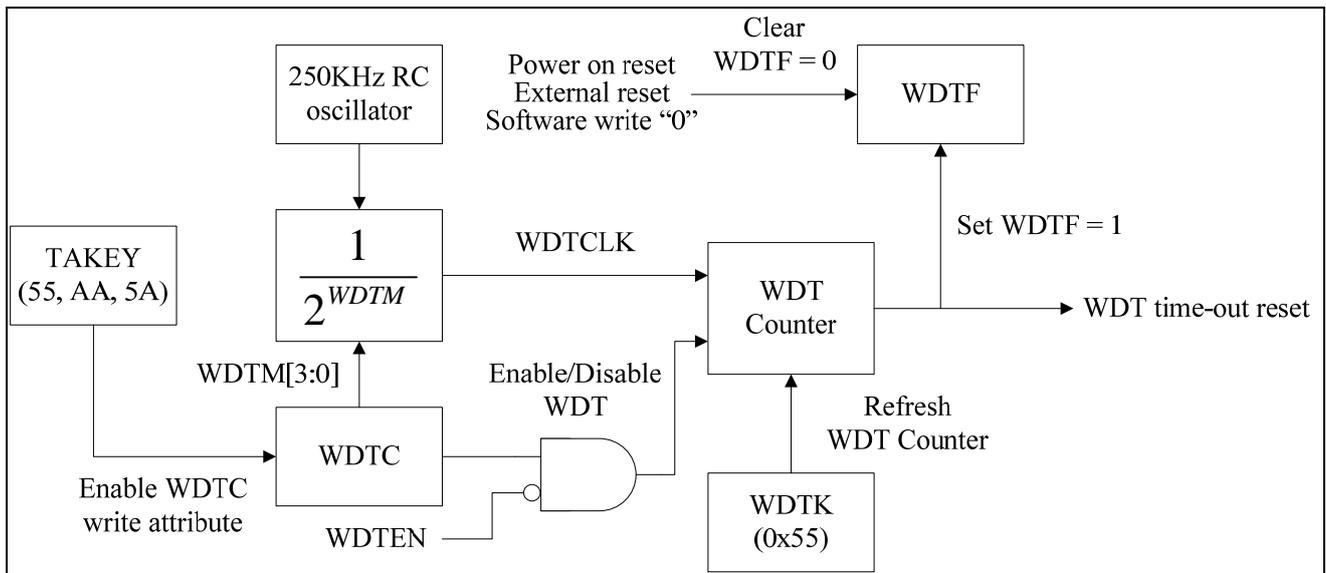


Fig. 8-1: Watchdog timer block diagram

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
Watchdog Timer											
TAKEY	Time Access Key register	F7h	TAKEY [7:0]								00H
WDTC	Watchdog timer control register	B6h	WDTF	-	WDTE	-	WDTM [3:0]				04H
WDTK	Watchdog timer refresh key	B7h	WDTK [7:0]								00H

Mnemonic: TAKEY							Address: F7h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
TAKEY [7:0]								00H

看门狗控制寄存器(WDTC)默认为仅读;软件需依序于寄存器 TAKEY 写入 55h, AAh 及 5Ah 才能对看门狗控制寄存器(WDTC)执行写入,启动看门狗功能及设定重置时间

```
MOV TAKEY, #55h
MOV TAKEY, #AAh
MOV TAKEY, #5Ah
```

Mnemonic: WDTC					Address: B6h			
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
WDTF	-	WDTE	-	WDTM [3:0]				04H

WDTF: 看门狗定时器产生重置信号之旗标位.

当 MCU 之重置是由看门狗定时器产生时, 此位将被置高.此旗标位清零可由软件、外部重置信号或上电之重置信号.

WDTE: 看门狗定时器使能位.

此位需于WDTEN=0(此值于出厂时已设为0)时设置才有作用,既于刻录(使用ICP,ISP或一般刻录器)时于看门狗选项选择使用.

0: 禁能.

1: 使能.

WDTM [3:0]: 看门狗重置信号产生时间选择位.请参考表格 8.1 所列看门狗重置信号产生时间.

Mnemonic: WDTK							Address: B7h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
WDTK[7:0]								00h

WDTK: 看门狗定时器计数器清零寄存器.

于此寄存器写入 0x55, 看门狗定时器计数器将清零重新计数.

範例:

看门狗定时器使能並选择重置信号产生时间爲 262.14ms.

第一步,先确认刻录时看门狗功能已选择使用.

第二步,如下

```
MOV TAKEY, #55h
MOV TAKEY, #AAh
MOV TAKEY, #5Ah           ; enable WDTC write attribute.
MOV WDTC, #28h           ; Set WDTM [3:0] = 1000b. Set WDTE =1 to enable WDT
                           ; function.
.
.
.
MOV WDTK, #55h           ; Clear WDT timer to 0.
```

9 中断

SM39R4051提供7个中断源并带有4级优先权。每一中断源都在特殊寄存器(SFR)中有自身的请求标志，每个中断请求信号通过相应的标志及特殊寄存器（SFR）中的IEN0及IEN1中的使能位来独自允许或禁止。

当中断发生时，CPU将会跳转预先设定的地址，如9-1图表所示，一旦中断开始执行，就只能被更高优先级的中断终止，其中断服务会被来自指令RETI的返回所终结。当一RETI被执行时且中断发生时，处理器将返回此指令，并执行下一条指令。

当中断条件发生时，该处理器通过设置一个标志位来表示，无论中断使能或禁止，每个中断标志都将在每个机器周期中采样一次，随后采样由硬件来检测，当中断被使能时，且采样指出相应中断时，中断请求标志被设置。在随后的指令周期中，中断将被硬件所确定。从而迫使一个LCALL 指向相应的地址向量。

当中断发生时，中断响应将需要不同的时间，这取决于相关的处理器。如一处理器执行的中断服务程序同等或更优先，新的中断将不会启用，在其他情况下，响应时间将取决于当前的指令。以最快的速度回应一个中断是需要7个机器周期，这包括一个检测中断的机器周期和6周期执行LCALL周期。

Table 9-1: 中断向量

Interrupt Request Flags	Interrupt Vector Address	Interrupt Number *(use Keil C Tool)
IE0 – External interrupt 0	0003h	0
TF0 – Timer 0 interrupt	000Bh	1
IE1 – External interrupt 1	0013h	2
TF1 – Timer 1 interrupt	001Bh	3
RI0/TI0 – Serial channel 0 interrupt	0023h	4
LVIIIF – Low Voltage Interrupt	0063h	12
IICIF – IIC interrupt	006Bh	13

*See Keil C about C51 User's Guide about Interrupt Function description

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
Interrupt											
AUX	Auxiliary register	91h	BRS	-	-	PTS[1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H
IEN0	Interrupt Enable 0 register	A8H	EA	-	-	ES0	ET1	EX1	ET0	EX0	00H
IEN1	Interrupt Enable 1 register	B8H	-	-	IEIIC	IELVI	-	-	-	-	00H
IRCON	Interrupt request register	C0H	-	-	IICIF	LVIIIF	-	-	-	-	00H
IP0	Interrupt priority level 0	A9h	-	-	IP0.5	IP0.4	IP0.3	IP0.2	IP0.1	IP0.0	00h
IP1	Interrupt priority level 1	B9h	-	-	IP1.5	IP1.4	IP1.3	IP1.2	IP1.1	IP1.0	00h

Mnemonic: AUX

Address: 91h

7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
BRS	-	-	PTS[1:0]		PINTS[1:0]		DPS	00H

外部中断0(INT0)、外部中断1(INT1)脚可于AUX寄存器中之PINTS[1:0]配置至其他I/O。

Package = 20 Pin		
PINTS [1:0]	INT0	INT1
0x00	P3.2	P3.3
0x01	P3.0	P3.1
0x10	P1.4	P1.5
0x11	P3.2	P3.3

Interrupt Enable 0 register(IEN0)

Mnemonic: IEN0

Address: A8h

7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
EA	-	-	ES0	ET1	EX1	ET0	EX0	00h

EA: EA=0 –禁能所有中断.

EA=1 –使能所有中断.

ES0: ES0=0 –禁能串行口 0 中断.

ES0=1 –使能串行口 0 中断.

ET1: ET1=0 –禁能定时器 1 中断.

ET1=1 –使能定时器 1 中断.

EX1: EX1=0 –禁能外部中断 1.

EX1=1 –使能外部中断 1.

ET0: ET0=0 –禁能定时器 0 中断.

ET0=1 –使能定时器 0 中断.

EX0: EX0=0 –禁能外部中断 0.

EX0=1 –使能外部中断 0.

Interrupt Enable 1 register(IEN1)

Mnemonic: IEN1							Address: B8h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	-	IEIIC	IELVI	-	-	-	-	00h

IEIIC: IIC 中断使能位.

IEIICS = 0 –禁能 IIC 中断.

IEIICS = 1 –使能 IIC 中断.

IELVI: 低压中断使能位.

IELVI = 0 –禁能低压中断.

IELVI = 1 –使能低压中断.

Interrupt request register(IRCON)

Mnemonic: IRCON							Address: C0h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	-	IICIF	LVIIF	-	-	-	-	00h

IICIF: IIC 中断旗标位.

LVIIF: 低压中断旗标位

9.1 优先权配置

所有中断来源相组合于以下组中:

Table 9-2: Priority level groups

Groups-	
外部中断 0	
定时器 0 中断	-
外部中断 1	-
定时器 1 中断	-
串行口 0 中断	低压中断
-	IIC中断

通过对SFRs中的IP0或IP1置位或清零，每一组中断都可被独自编程为四个优先级中的一个，如要求相同的优先级被同时接收，一内部轮询序列将依次确定哪个请求被优先服务。

Mnemonic: IP0							Address: A9h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	-	IP0.5	IP0.4	IP0.3	IP0.2	IP0.1	IP0.0	00h

Mnemonic: IP1							Address: B9h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	-	IP1.5	IP1.4	IP1.3	IP1.2	IP1.1	IP1.0	00h

Table 9-3: Priority levels

IP1.x	IP0.x	优先权层级
0	0	Level0 (最低)
0	1	Level1
1	0	Level2
1	1	Level3 (最高)

Table 9-4: Groups of priority

Bit	Group	
IP1.0, IP0.0	外部中断 0	
IP1.1, IP0.1	定时器 0 中断	-
IP1.2, IP0.2	外部中断 1	-
IP1.3, IP0.3	定时器 1 中断	-
IP1.4, IP0.4	串行口 0 中断	低压中断
IP1.5, IP0.5	-	IIC中断

Table 9-5: Polling sequence

Interrupt source	Sequence
外部中断 0	 <p>轮询序列</p>
定时器 0 中断	
外部中断 1	
定时器 1 中断	
串行口 0 中断	
低压中断	
IIC中断	

10 电源管理单元

电源管理单元提供两种电源管理模式，即IDLE（待机/空闲）和STOP（停止），并为用户提供省电功能。

Mnemonic: PCON							Address: 87h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
SMOD	-	-	-	-	-	STOP	IDLE	40h

STOP: STOP 模式控制位。设置此位将运行 STOP 模式，STOP 位总是读为 0。

IDLE: IDIE 模式控制位。设置此位将运行 IDLE 模式，IDLE 位总是读为 0

10.1 待机模式(空闲模式)

使用IDLE（待机模式(空闲模式)）模式可通过对PCON寄存器的IDLE位置位。空闲模式停止MCU的时钟源，但外部的时钟源依旧保持，由于此时CPU不工作，电源功耗将被降低。当任何一中断信号或者一复位信号时，CPU将退出待机模式（空闲模式）。

10.2 停止模式

使用STOP（停止模式）模式可通过对PCON寄存器的STOP位置位。在此模式中，所有的中断源将全部被关闭，CPU将从一个无时钟的中断（外部中断0/1及低压中断）或者一个重置（看门狗及低压重置）条件下退出该模式。

11 IIC 功能

这些IIC模块使用SCL（时钟）和SDA（数据）线来联系其他的IIC界面，其速度可以由软件设置特殊寄存器（SFR）中的IICBR[2: 0]，从而使其高达到400KBpS（最大值）。IIC模块可以是主机也可以是从机，提供两个中断（RXIF, TXIF），并有两个地址以作数据传输，它将产生开始，在主机模式中，反复启动和停止信号，在从机模式中，它将检测开始，反复启动和停止信号，最大沟通的长度及连接设备的数目被一个最大400pF 的电容器所限制

中断向量为6Bh.

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
IIC function											
IICCTL	IIC control register	F9h	IICEN	MSS	MAS	AB_EN	BF_EN	IICBR[2:0]			04H
IICS	IIC status register	F8h	-	MPIF	LAIF	RXIF	TXIF	RXAK	TXAK	RW, BB	00H
IICA1	IIC Address 1 register	FAh	IICA1[7:1]							MATCH1 or RW1	A0H
IICA2	IIC Address 2 register	FBh	IICA2[7:1]							MATCH2 or RW2	60H
IICRWD	IIC Read/Write register	FCh	IICRWD[7:0]								00H
IICEBT	IIC Enable Bus Transaction	FDh	FU_EN		-						00H

Mnemonic: IICCTL

Address: F9h

7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
IICEN	MSS	MAS	AB_EN	BF_EN	IICBR[2:0]			04h

IICEN: IIC 模式使能

ICEN = 1, 使能

IICEN = 0, 禁止

MSS: 主\从机模式选择

MSS = 1, 选择主机模式

MSS = 0, 选择从机模式

软件必须在设置其他寄存器之前置位

MAS: 主模式的地址选择（仅在主机模式中）

MAS = 0, 使用IICA1

MAS = 1, 使用 IICA2

AB_EN: 仲裁失去了使能位. (仅主机模式)

当AB_EN位使能，硬件将检查仲裁丢失位. 一旦发生丢失仲裁，硬件将返回到空闲状态. 如果此位被清除，硬件也不会理会仲裁丢失情况. 当多主机与从机连接时需设置此位. 于单主机与从机时清除此位.

BF_EN: 总线忙碌使能位. (仅主机模式)

当BF_EN位使能, 硬件将不会产生开始信号至总在线直到BF已置低. 此位若被清零将永远产生开始信号至总线当MStart置高. 当多主机与从机连接时需设置此位. 于单主机与从机时清除此位.

IICBR[2:0]: 波特率选择（仅在主机模式）这里的Fosc 为外部晶体或振荡器的频率，系统默认为Fosc/512 以使用户选择

IICBR[2:0]	Baud rate
000	Fosc/32
001	Fosc/64

本说明书如有修改，恕不另行通知，请接洽您的销售代理商以获取最新版本信息。

010	Fosc/128
011	Fosc/256
100	Fosc/512
101	Fosc/1024
110	Fosc/2048
111	Fosc/4096

Mnemonic: IICS							Address: F8H	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	MPIF	LAIF	RXIF	TXIF	RXAK	TxAK	RW	00H

MPIF: 停止条件中断旗标

当停止条件发生此位将置高.此位需由软件清零

LAIF: 仲裁失去中断旗标. (只主机模式)

当仲裁失去条件发生此位将置高.此位需由软件清零

RxIF: 数据接收中断标志位

在IICRWD (IIC 读写数据缓存) 载入一个新的接收数据时被置位; 软件清零该位后, IIC 中断标志位 (IICIF) 将自动清零。

TxIF: 数据传输中断标志位

当所有位于转换寄存器中的位数据被传输时, 该位被置位, 来自IICRWD(IIC 读/写数据缓存)的8位数据被下载至转换寄存器中; 软件清零该位后, IIC 中断标志位 (IICIF) 将自动清零。

RxAK: 接收确认位. 置零, 这意味着一个确认信号已经收到在完成8位数据传输总线上后.

TxAK: 传输确认位. 当收到完整的8位数据, 此位将设置(NoAck) 或清除(Ack) 并传输到主机显示接收状态. 事实上, 它是被作为一个字节的传输在第9位如图Fig. 11-1.

RW: 主机模式:

总线忙碌表示位

当侦测到 scl=0 或 sda=0 或总线产生开始信号,此位将置高.当侦测到停止信号,此位将清零. 此位可由软件清零以使系统回到就绪状态.

从机模式:

从机模式的读取 (接收) 或写 (传输) 在IIC总线. 当此位被清除, 表示从机模式在IIC总线接收数据. (只从机模式)

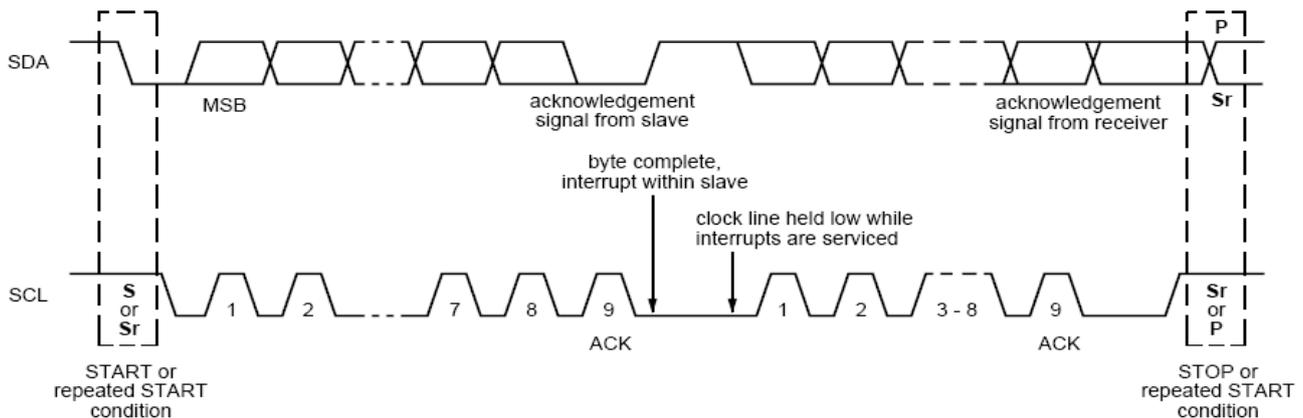


Fig. 11-1: Acknowledgement bit in the 9th bit of a byte transmission

Mnemonic: IICA1							Address: FAH	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
IICA1[7:1]							Match1 or RW1	A0H
R/W							R or R/W	

从机模式:

IICA1[7:1]: IIC 地址寄存器

这是为从机模式的第一个 7-bit 的地址，它在一个地址（来自主机模式）接收后被检测

Match1: 当 IICA1 和来自主机模式方的接收地址匹配时，该位将被硬件置位，当 IIC 总线讀或寫第一筆資料時，该位将被自动清除。

主机模式:

IICA1[7:1]: IIC 地址寄存器

显示要与它通讯的从机的 7 位地址

RW1: 如模块被设置为 Mstart 或 Rstart bit，该位将被作为从机方的 RW 发送，它在 IIC 地址之后的第 8th 位显示，如 Fig. 11-2。它用来告诉从属模式中将来的通信的方向。如设置为 1，模块在主模式中为接收方，如是 0，模块在主模式中为传输方。

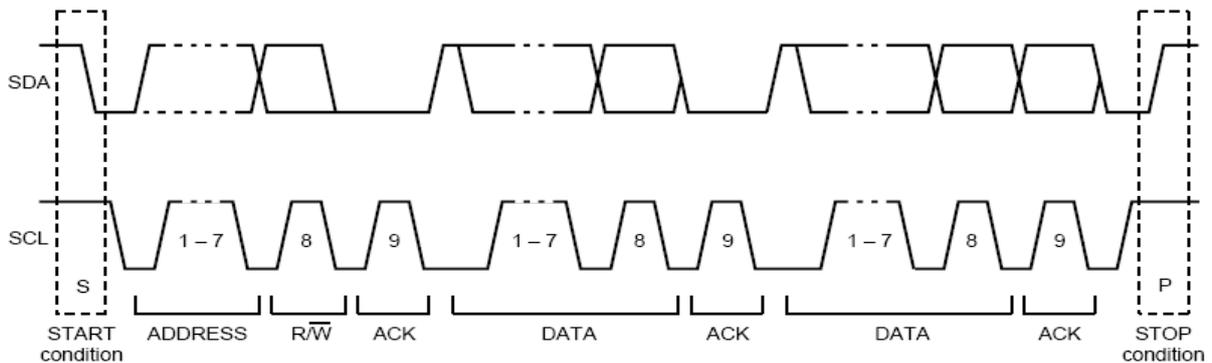


Fig. 11-2: RW bit in the 8th bit after IIC address

Mnemonic: IICA2							Address: FBh	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
IICA2[7:1]							Match2 or RW2	60h
R/W							R or R/W	

从机模式:

IICA2[7:1]: IIC 地址寄存器

这是为从机模式的第二个 7-bit 的地址，它在一个地址（来自主机模式）接收后被检测

Match2: 当 IICA2 和来自主机模式方的接收地址匹配时，该位将被硬件置位，当 IIC 总线讀或寫第一筆資料時，该位将被自动清除。

主机模式:

IICA2[7:1]: IIC 地址寄存器

显示要与它通讯的从机的 7 位地址

RW2: 如模块被设置为 Mstart 或者 Rstart bit，该位将被作为从机方的 RW 发送，它用来告诉从机模式中将来的通信的方向。如设置为 1，模块在主模式中为接收方，如是 0，模块在主模式中为传输方。



Mnemonic: IICRWD							Address: FCh	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
IICRWD[7:0]								00h

IICRWD[7:0]: IIC 读写缓存

在接收（读）模式中，接收的字节存储于此
在传输模式中，该字节通过该 SDA 被转换

Mnemonic: IICEBT							Address: FDH	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
FU_EN	-	-	-	-	-	-	-	00H

主机模式：

- 00: 保留
- 01: IIC 模块将致能以便由 SDA 及 SCL 读写数据.
- 10: IIC 模块将于 SDA 及 SCL 发出开始信号,再送出储存于 IICA1 或 IICA2(由 MAS 位选择)的地址
- 11: IIC 模块将于 SDA 及 SCL 发出停止信号.

从机模式:

- 01: FU_EN[7:6] 此两位于从机模式仅能写入 01.其他值是无效的.

注意:

1. FU_EN[7:6] 当总线空闲时,于读写数据前此两位需先写入01;否则,SCL将被锁住(置低).
2. FU_EN[7:6] 当读写数据后并收到主机之停止信号时此两位需接着再写入01.
3. 在传送数据时(从机模式),于此两位写入01前待传送数据需先写入IICRWD.
4. FU_EN[7:6] 此两位将自动清零,软件需重复写入.

12 LVI –低电压中断

中断向量为63h.

Mnemonic: LVC							Address: E6h	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
LVI_EN	LVI_VS	LVRXE	LVSIF	-	-	EPSIF	-	20H

LVI_EN: 使能低电压中断功能.

0: 禁能低电压检测中断功能.

1: 使能低电压检测中断功能.

LVI_VS: 低电压中断电压等级选择位

0: 选择低阶为低电压中断电压等级

1: 选择高阶为低电压中断电压等级

LVRXE: 使能外部低电压重置功能.

0: 禁能外部低电压重置功能.

1: 使能外部低电压重置功能.

LVSIF 低电压状态旗标位

1:表示外部电压低于低电压中断电压

0:表示外部电压高于低电压中断电压

EPSIF: 芯片外部电压等级状态旗标位

1: 表示外部电压低于 3.8V

0: 表示外部电压高于3.9V

高阶：

Symbol	Parameter	Min	Typ	Max	Units
V _{LVI}	Low Voltage Interrupt Voltage Level	3.4	3.7	4.0	V
V _{LVR}	Low Voltage Reset Voltage Level	3.2	3.5	3.8	V

Notes: The V_{LVI} always above V_{LVR} about 0.2V.

低阶：

Symbol	Parameter	Min	Typ	Max	Units
V _{LVI}	Low Voltage Interrupt Voltage Level	2.1	2.3	2.5	V
V _{LVR}	Low Voltage Reset Voltage Level	1.9	2.1	2.3	V

Notes: The V_{LVI} always above V_{LVR} about 0.2V.

13 在系统编程(Internal ISP)

SM39R4051 可通过内部硬件电路产生 flash 控制讯号.用户利用 flash 控制寄存器,flash 地址寄存器和 flash 数据寄存器在不需要将 SM39R4051 移出系统的情况下实现 ISP 功能. SM39R4051 提供了可以实现 flash 编程/芯片擦除/页擦除/保护功能的 flash 控制讯号.用户需要去设计和使用任何 SM39R4051 可以输入数据的接口,然后利用 ISP 服务程序去实现 flash 的编程/芯片擦除/页擦除/保护功能.

13.1 ISP 服务程序

ISP 服务程序是由用户自行开发并放置于 ISP 服务程序区的软件. 用户可依需求决定 ISP 服务程序的大小. 另外用户需将 ISP 服务程序刻录至 SM39R4051 芯片中才可使用 ISP 功能.

由于 ISP 服务程序是由用户自行开发, 它需包括 flash 数据寄存器的刻录及 SM39R4051 芯片与上位机的通讯协议. 举例来说, 使用者使用 SM39R4051 芯片上之 UART 接口与上位机作数据之传送及接收, 则 SM39R4051 芯片上之 ISP 服务程序内需有波特率设定, 为避免数据传输错误需有数据总合检查或同位检查或其他错误检查机制.

于正常动作模式或空闲模式可启动 ISP 服务程序, 于停止模式则不行.

13.2 锁定位(N)

锁定位 N 有两个功能:一是配置服务程序的大小,另一个则是通过 flash 擦除功能锁定 ISP 服务程序的空间.

ISP 服务程序地址位从 \$C00 to \$FFF. 可被分为 N*256 字节(N=0-4). 当 N 为 0 时没有 ISP 功能. 所有的 4K 字节 flash 都被用来做程序存储.当 N 为 1 时,ISP 服务程序占用 256 字节,剩余的 3.75K 字节 flash 可被用做程序存储.ISP 服务程序的最大空间为 1K 字节(当 N 为 4 时). 在这样的配置下,可用的程序存储空间为 3K 字节.

在 N 定下来后,SM39R4051 会从上往下(从最顶端到地址\$FFF)保存 ISP 服务程序空间.ISP 服务程序的开始地址位于 \$0C00. 请参考章节 3.1 有关 ISP 服务程序与程序内存之关系图.

锁定位 N 功能不同于 flash 保护功能,flash 擦除功能可以擦除除 ISP 服务程序空间外的所有 flash 记忆体.如 flash 没有被保护,ISP 服务程序的内容一直可被读.如 flash 被保护,所有的 flash 程序空间包括 ISP 服务程序空间不能被读.

Table 13.1 ISP code area.

N	ISP service program address
0	No ISP service program
1	256 bytes (\$F00h ~ \$FFFh)
2	512 bytes (\$E00h ~ \$FFFh)
3	768 bytes (\$D00h ~ \$FFFh)
4	1.0 K bytes (\$C00h ~ \$FFFh)

ISP 服务程序配置于 $N \times 256$ 字节 ($N = 0 \sim 4$)

13.3 对 ISP 服务程序编程

在锁定位 N 被设置并 ISP 服务程序被编程后,ISP 服务程序记忆体被自动的保护(锁定).锁定位 N 有它自己的编程/擦除时序.这不同于 flash 记忆体的编程/擦除时序.因此,被锁定的 ISP 服务程序不可被 flash 擦除功能所擦除.如客户需要擦除锁定的 ISP 服务程序,他只可以通过烧写器实现.当 SM39R4051 在系统时,客户不可改变 ISP 服务程序.

13.4 启动 ISP 服务程序

要启动 ISP 服务程序就是要在 ISP 服务程序的开始地址装载程序计数(PC)并执行它.有四种实现的方法:

- (1) 空复位.用首地址为空($\$000 = \#FFH$)的硬件复位会在 ISP 服务程序的开始地址装载 PC. 硬件复位包括内部(电源或重启)和外部重置端口复位.
- (2) 执行 jump 指令可在 ISP 服务程序的开始地址装载 PC
- (3) 通过硬件设置进入 ISP 服务程序.用户可通过设置当硬件复位时,将 P1.5 为低,SM39R4051 会强行进入 ISP 服务程序. 硬件复位包括内部(电源或重启)和外部键盘复位.在应用系统设计时,用户因该对 P1.5 在复位时间内防止 SM39R4051 进入 ISP 服务程序.
- (4) 通过硬件设置进入 ISP 服务程序.P3.0 在硬件复位时会侦测到 2 个时钟讯号. 硬件复位包括内部(电源或重启)和外部键盘复位

在硬件复位周期内,硬件可以侦测 P1.5 及 P3.0 状态.如果他们满足了上面的其中一个条件,芯片将会自动跳转到 ISP 模式.在 ISP 服务程序被执行后,用户需要对 SM39R4051,进行复位,通过硬件复位或 WDT,或是'JUMP'至地址 $\$0000$ 来实现重启程序.

为了用户的不同应用情况,这里有 6 种不同的进入机制.这个进入方法可以在烧路器或 ISP 中选取.

- (1) 首地址为空例如 $\$0000 = 0xFF$. 且由内部重置信号触发.
- (2) 首地址为空例如 $\$0000 = 0xFF$. 且由外部重置信号触发.
- (3) P1.5=0. 且由内部重置信号触发.
- (4) P1.5=0. 且由外部重置信号触发.
- (5) P3.0 输入 2 个时钟. 且由内部重置信号触发.
- (6) P3.0 输入 2 个时钟. 且由外部重置信号触发.

13.5 ISP 寄存器– TAKEY, IFCON, ISPFAH, ISPFAL, ISPFD and ISPFC

Mnemonic	Description	Direct	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RESET
ISP function											
TAKEY	Time Access Key register	F7h	TAKEY [7:0]								00H
IFCON	Interface Control register	8Fh	-	CDPR	-	-	-	-	-	ISPE	00H
ISPFAH	ISP Flash Address - High register	E1h	-				ISPFAH [3:0]				FFH
ISPFAL	ISP Flash Address - Low register	E2h	ISPFAL [7:0]								FFH
ISPFD	ISP Flash Data register	E3h	ISPFD [7:0]								FFH
ISPFC	ISP Flash Control register	E4h	EMF1	EMF2	EMF3	EMF4	-	ISPF.2	ISPF.1	ISPF.0	00H

Mnemonic: TAKEY

Address: F7H

7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
TAKEY [7:0]								00H

ISP 使能位(ISPE)默认为只读,软件必须连续的对 TAKEY 寄存器写三个特定值 55h,AAh,和 5Ah,使 ISPE 位可写.这是:

```
MOV TAKEY, #55h
MOV TAKEY, #AAh
MOV TAKEY, #5Ah
```

Mnemonic: IFCON

Address: 8FH

7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	CDPR	-	-	-	-	-	ISPE	00H

位 0(ISPE) of IFCON 是 ISP 使能位,用户可通过设置 ISPE 位为 1 使能 SM39R4051 的全部 ISP 功能,通过设置 ISPE 为 0 来禁止全部 ISP 功能.ISPE 的作用象一个加密匙.用户可禁止所有的 ISP 功能以保护软件程序不被意外的擦除.ISP 寄存器 ISPFAH,ISPFAL,ISPFD,与 ISPFC 默认为只读.软件必须将 ISPE 位设为 1 以使上述 4 个寄存器为可写.

Mnemonic: ISPFAH

Address: E1H

7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
-	-	-	-	ISPFAH3	ISPFAH2	ISPFAH1	ISPFAH0	FFH

ISPFAH [3:0]: 使用ISP功能之地址高字节

Mnemonic: ISPFAL

Address: E2H

7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
ISPFAL7	ISPFAL6	ISPFAL5	ISPFAL4	ISPFAL3	ISPFAL2	ISPFAL1	ISPFAL0	FFH

ISPFAL [7:0]: 使用ISP功能之地址低字节

本说明书如有修改,恕不另行通知,请接洽您的销售代理商以获取最新版本信息。



ISPF AH 与 ISPF AL 提供了 12 位 flash 记忆体地址用做 ISP 功能.这个 flash 记忆体地址不应该包括 ISP 服务程序空间地址.若 ISPF AH & ISPF AL 寄存器控制的 flash 记忆体地址覆盖了 ISP 服务程序空间的地址.这个 flash 程序/页擦除等 ISP 功能的执行将会无效.

Mnemonic: ISPF D							Address: E3H	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
ISPF D7	ISPF D6	ISPF D5	ISPF D4	ISPF D3	ISPF D2	ISPF D1	ISPF D0	FFH

ISPF D [7:0]: 使用ISP功能之数值.

ISPF D 寄存器提供 ISP 功能中所需之 8 位数据寄存器.

Mnemonic: ISPF C							Address: E4H	
7	6	5	4	3	2	1	0	Reset
EMF1	EMF2	EMF3	EMF4	-	ISPF [2]	ISPF [1]	ISPF [0]	00H

- EMF1: 进入机制 (1) 标志位, 由复位信号清除. (仅读)
- EMF2: 进入机制 (2) 标志位, 由复位信号清除. (仅读)
- EMF3: 进入机制 (3) 标志位, 由复位信号清除. (仅读)
- EMF4: 进入机制 (4) 标志位, 由复位信号清除. (仅读)

ISPF [2:0]: ISP功能选择位.

ISPF [2:0]	ISP function
000	Byte program
001	Chip protect
010	Page erase
011	Chip erase
100	Write option
101	Read option
110	Erase option
111	Finish Flag

闪存一页有256字节

可设定功能选择位如晶振输入输出脚可配置为一般I/O (于1.2节描述)、内部复位时间选择(于1.4.1节描述)、时钟源来源选择 (于1.5节描述)、复位脚可配置为一般I/O(于第5章描述)、看门狗功能启动位(于第8章描述)、或 ISP 进入机制选择(于第13章描述)。

只能读取功能选择位于芯片被加密后.

选择的 ISP 功能在软件对 ISPF C 寄存器写入数据时将会执行一次.

要实现字节编程/页擦除 ISP 功能,用户需要在开始时指定 flash 地址.在实现页擦除功能时,SM39R4051 将除 ISPF AH 与 ISPF AL 寄存器中显示地址所在的整页.

范例. 闪存地址: \$YMN

将对地址\$Y00 to \$YFF 执行页抹除

本说明书如有修改,恕不另行通知,请接洽您的销售代理商以获取最新版本信息。



要实现芯片擦除 ISP 功能,SM39R4051 将擦除除 ISP 服务程序外的所有 flash 程序记忆体. 要实现芯片保护 ISP 功能,SM39R4051 内容将被读为#00H.

范例：将对地址\$0105H 执行字节写，写入#22H

```
MOV TAKEY, #55h
MOV TAKEY, #AAh
MOV TAKEY, #5Ah      ; 启动 ISPE 可写入属性
MOV IFCON, #01H     ; 启动 SM39R4051 ISP 功能
MOV ISPFAH, #01H    ; 设定闪存高字节地址,01H
MOV ISPFAL, #05H    ; 设定闪存低字节地址, 05H
MOV ISPFD, #22H     ; 设定将写入闪存之资料,资料= 22H
MOV ISPFC, #00H     ; 开始将写入闪存之资料#22H 写入地址$0105H
```

工作环境

Symbol	Description	Min.	Typ.	Max.	Unit.	Remarks
TA	Operating temperature	-40	25	85	°C	Ambient temperature under bias
V _{CC}	Supply voltage	2.7		5.5	V	

DC 电气特性

T_A = -40°C to 85°C, V_{CC} = 5.0V

Symbol	Parameter	Valid	Min	Max	Units	Conditions
VIL1	Input Low-voltage	Port 1,3,4	-0.5	0.8	V	V _{CC} =5V
VIL2	Input Low-voltage	RES, XTAL1	0	0.8	V	
VIH1	Input High-voltage	Port 1,3,4	2.0	V _{CC} + 0.5	V	
VIH2	Input High-voltage	RES, XTAL1	70%V _{CC}	V _{CC} + 0.5	V	
VOL	Output Low-voltage	Port 1,3,4		0.4	V	IOL=5.0mA V _{CC} =5V
VOH1	Output High-voltage using Strong Pull-up ⁽¹⁾	Port 1,3,4	2.4		V	IOH= -16mA
VOH2	Output High-voltage using Weak Pull-up ⁽²⁾	Port 1,3,4	2.4		V	IOH= -280uA
IIL	Logic 0 Input Current	Port 1,3,4		-75	uA	Vin= 0.45V
ITL	Logical Transition Current	Port 1,3,4		-650	uA	Vin= 2.0V
ILI	Input Leakage Current	Port 1,3,4		±10	uA	0.45V<Vin<V _{CC}
RRST	Reset Pull-down Resistor	RES	50	300	kΩ	
CIO	Pin Capacitance			10	pF	Freq= 1MHz, Ta= 25°C
ICC	Power Supply Current	VDD		11	mA	Active mode, 12MHz, V _{CC} =5V, 25 °C
				10	mA	Idle mode, 12MHz, V _{CC} =5V, 25 °C
				3	uA	Power down mode V _{CC} =5V, 25 °C

Notes: 1. Port in Push-Pull Output Mode
2. Port in Quasi-Bidirectional Mode

$T_A = -40^{\circ}\text{C}$ to 85°C , $V_{CC} = 3.0\text{V}$

Symbol	Parameter	Valid	Min	Max	Units	Conditions
VIL1	Input Low-voltage	Port 1,3,4	-0.5	0.8	V	$V_{CC}=3.0\text{V}$
VIL2	Input Low-voltage	RES, XTAL1	0	0.8	V	
VIH1	Input High-voltage	Port 1,3,4	2.0	$V_{CC} + 0.5$	V	
VIH2	Input High-voltage	RES, XTAL1	$70\%V_{CC}$	$V_{CC} + 0.5$	V	
VOL	Output Low-voltage	Port 1,3,4		0.4	V	$I_{OL}=3.0\text{mA}$ $V_{CC}=3.0\text{V}$
VOH1	Output High-voltage using Strong Pull-up ⁽¹⁾	Port 1,3,4	2.4		V	$I_{OH} = -3.2\text{mA}$
VOH2	Output High-voltage using Weak Pull-up ⁽²⁾	Port 1,3,4	2.4		V	$I_{OH} = -55\mu\text{A}$
IIL	Logic 0 Input Current	Port 1,3,4		-75	μA	$V_{in} = 0.45\text{V}$
ITL	Logical Transition Current	Port 1,3,4		-650	μA	$V_{in} = 1.5\text{V}$
ILI	Input Leakage Current	Port 1,3,4		± 10	μA	$0.45\text{V} < V_{in} < V_{CC}$
RRST	Reset Pull-down Resistor	RES	50	300	$\text{k}\Omega$	
CIO	Pin Capacitance			10	pF	Freq= 1MHz, $T_a = 25^{\circ}\text{C}$
ICC	Power Supply Current	VDD		10	mA	Active mode, 12MHz, $V_{CC}=3.0\text{V}$, 25°C
				9	mA	Idle mode, 12MHz, $V_{CC}=3.0\text{V}$, 25°C
				2	μA	Power down mode, $V_{CC}=3.0\text{V}$, 25°C

- Notes:
1. Port in Push-Pull Output Mode
 2. Port in Quasi-Bidirectional Mode

Suggest circuit connect :

